

## فصل ۹

### متر ریمان

#### ۱.۹ ضرب داخلی

در فصول قبل تقریباً همه ساختهای ممکن با فضاهای برداری، ولذا ساختهای با کلافها را مطرح کردیم. اما، یک مورد مهم از قلم افتاده است – هرگز راجع به ضرب داخلی سختی بگفتهیم. اکنون زمان آن رسیده است که این ابزار جا افتاده را معرفی کیم.

منظور از یک ضرب داخلی بر فضای برداری  $V$  بر میدان  $F$ ، تابعی است دو خطی از  $V \times V$  به  $F$ ، که با نماد  $\langle v, w \rangle \mapsto \langle v, w \rangle$  نشان می‌دهیم، و بایستی متقارن بوده، یعنی  $\langle v, w \rangle = \langle w, v \rangle$  و ناتباهیده باشد: اگر  $\langle v, w \rangle \neq 0$ ، آنگاه  $\langle w, v \rangle \neq 0$  ای چنان وجود دارد که  $\langle v, w \rangle \neq 0$ . از این پس، هیأت (میدان)  $F$  را  $\mathbb{R}$  (مجموعه اعداد حقیقی) می‌گیریم.

به ازای هر  $r$  با  $n \leq r \leq n$ ، یک ضرب داخلی  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  بر  $\mathbb{R}^n$  با ضابطه

$$\langle a, b \rangle_r := \sum_{i=1}^r a^i b^i - \sum_{i=r+1}^n a^i b^i$$

می‌توانیم تعریف کیم. این ناتباهیده است، چرا که اگر  $a \neq 0$ ، آنگاه

$$\left\langle (a^1, \dots, a^n), (a^1, \dots, a^r, -a^{r+1}, \dots, -a^n) \right\rangle = \sum_{i=1}^n (a_i^i)^2 > 0$$

به ویژه، برای  $r = n$ ، به ضرب داخلی استاندارد  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  بر  $\mathbb{R}^n$  می‌رسیم:  $\langle a, b \rangle = \sum_{i=1}^n a^i b^i$ . در مورد این ضرب داخلی، به ازای هر  $a \neq 0$  ای داریم  $\langle a, a \rangle > 0$ .

در کل، یک تابع دو خطی متقارن  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  را در صورتی مثبت معین گوئیم که به ازای هر  $v \neq v$  داری  $\langle v, v \rangle > 0$  است که هر تابع دو خطی مثبت معین، نابتاهیده است و در نتیجه، یک ضرب داخلی است.

توجه کنید که هر ضرب داخلی  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  بر  $V$  منحصری از  $T^2$  است، ولذا اگر  $f: V \rightarrow w$  تبدیلی خطی باشد، آنگاه  $\langle \cdot, \cdot \rangle_{F^*}$  یک تابع دو خطی متقارن بر  $W$  است. این تابع دو خطی متقارن ممکن است بتاهیده باشد حتی اگر  $f$  یک به یک باشد. مثلاً، اگر  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  ضرب  $\mathbb{R}^2 - a^1 b^1 - a^2 b^2$  باشد و  $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  تابع  $f(a) = (a, a)$  باشد، آنگاه  $f$  یک به یک باشد. این حال، اگر  $f$  ایزوپورفیسمی بروی  $V$  باشد، آنگاه بهوضوح  $\langle \cdot, \cdot \rangle_{f^*}$  نابتاهیده است. همچنین اگر  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  مثبت معین باشد، آنگاه  $\langle \cdot, \cdot \rangle_{f^*}$  وقتی و تنها وقتی مثبت معین است که  $f$  یک به یک باشد.

به ازای هر پایه  $v_1, \dots, v_n$  برای  $V$ ، با پایه دوگان نظیر  $v_1^*, \dots, v_n^*$  برای  $V^*$ ، می‌توانیم بنویسیم

$$\langle \cdot, \cdot \rangle = \sum_{i,j=1}^n g_{ij} v_i^* \otimes v_j^*$$

که در این عبارت

$$g_{ij} := \langle v_i, v_j \rangle$$

بنابراین، متقارن بودن  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  ایجاب می‌کند که ماتریس  $(g_{ij})$  متقارن باشد:  $g_{ij} = g_{ji}$ . ماتریس  $(g_{ij})$  تعبیر مهم دیگری نیز دارد. چون هر ضرب داخلی  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  نسبت به مؤلفه دومش خطی است، نگاشتی خطی  $\varphi_v \in V^*$  به ازای هر  $v \in V$  می‌توانیم تعریف کنیم:  $\langle v, w \rangle = \langle v, \varphi_v(w) \rangle$ . چون  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  نسبت به مؤلفه اولش نیز خطی است، نگاشت  $\varphi_v$  به ازای  $v \in V$  تبدیلی خطی از  $V$  به  $V^*$  می‌باشد. نابتاهیدگی  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  ایجاد می‌کند که اگر  $v \neq 0$ ، آنگاه  $\varphi_v \neq 0$ . بنابراین، اگر  $V$  با بعد متناهی باشد، هر ضرب داخلی  $\langle \cdot, \cdot \rangle$ ، یک ایزوپورفیسم با ضابطه  $\alpha: V \rightarrow V^*$

$$\langle v, w \rangle = \alpha(v)w$$

به ما می‌دهد. بهوضوح، ماتریس  $(g_{ij})$  درست ماتریس  $V \rightarrow V^*$  است:  $g$  نسبت به پایه‌های  $\{v_i\}$  برای  $V$  و  $\{v_i^*\}$  برای  $V^*$  است. بنابراین، نابتاهیدگی  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  معادل با شرط زیر است:

$$\det(g_{ij}) \neq 0 \quad (\text{ناتکین است یعنی } \det(g_{ij}) \neq 0)$$

مثبت معین بودن  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  به شرطی پیچیده‌تر در مورد  $(g_{ij})$  متناظر است:  $(g_{ij})$  باید مثبت معین باشد، یعنی

به ازای هر  $a^1, a^n, \dots$  که لااقل یکی از آنها مخالف صفر است، داریم  $\sum_{i=1}^n g_{ij} a^i a^i > 0$

به ازای هر ضرب داخلی مثبت معین  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  بر  $V$ ، فرم  $\| \cdot \|$  نظیر را به صورت  $\|v\| := \langle v, v \rangle^{1/2}$  (ریشه‌از عددی مثبت گرفته شده است)

تعریف می‌کنیم. فرم متناظر به  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  در  $\mathbb{R}^n$  را با نماد

$$\|a\| = \langle a, a \rangle^{1/2} = \left( \sum_{i=1}^n (a^i)^2 \right)^{1/2}$$

نشان می‌دهیم. خواص اصلی  $\| \cdot \|$  در ذیل آمده است:

**۱.۱.۹ قضیه.** به ازای هر  $v, w \in V$  ای داریم

$$a \in \mathbb{R}, \text{ که } \|av\| = |a| \|v\| \quad (1)$$

(۲)  $\langle v, w \rangle \leq \|v\| \|w\|$ ، که تساوی وقتی و تنها وقتی برقرار است که  $v$  و  $w$  وابسته خطی باشند، یعنی  $\lambda \in \mathbb{R}$  یافت شود که  $v = \lambda w$  (نامساوی شوارتز).

$$\|v + w\| \leq \|v\| + \|w\| \quad (3)$$

اثبات:

(۱) بدیهی است.

(۲) اگر  $v$  و  $w$  مستقل خطی نباشند، به وضوح تساوی برقرار است. در غیر این صورت، یعنی اگر  $v$  و  $w$  مستقل خطی باشند، آنگاه به ازای هر  $\lambda \in \mathbb{R}$   $\lambda v - w \neq 0$  ولذا

$$< \|\lambda v - w\|^2 = \langle \lambda v - w, \lambda v - w \rangle = \lambda^2 \|v\|^2 - 2\lambda \langle v, w \rangle + \|w\|^2$$

پس سمت راست یک معادله درجه دوم بر حسب  $\lambda$  است و هیچ ریشه‌ای ندارد. در نتیجه، باید مبین آن منفی باشد. پس

$$4\langle v, w \rangle^2 - 4\|v\|^2\|w\|^2 < 0$$

و برهان تمام است.

(۳) بنابه (۲) داریم

$$\begin{aligned}\|v+w\|^2 &= \langle v+w, v+w \rangle = \|v\|^2 + \|w\|^2 + 2\langle v, w \rangle \\ &\leq \|v\|^2 + \|w\|^2 + 2\|v\|\|w\| = (\|v\| + \|w\|)^2\end{aligned}$$

اکنون کافی است از طرفین جذر بگیریم.

تابع  $\|\cdot\|$  خواص نامطلوبی دارد—مثلاً، تابع  $\|\cdot\|$  بر  $\mathbb{R}^n$  در  $\mathbb{R}^n \in$  دیفرانسیل پذیر نیست — که تابع  $\|\cdot\|$  این مشکلات را ندارد. تابع اخیر، تابعی درجه دوم بر  $V$  است — بر حسب پایه  $\{v_i\}$  برای  $V$ ، آنرا به صورت یک چند جمله‌ای همگن از درجه ۲ می‌توان نوشت

$$\left\| \sum_{i=1}^n a^i v^i \right\|^2 = \sum_{i,j=1}^n g_{ij} a^i a^j$$

به بیان دیگر

$$\|\cdot\|^2 = \sum_{i,j=1}^n g_{ij} v_i^* \cdot v_j^*$$

با توجه به قضیه ذیل می‌توان تعریفی ناوردا برای تابع درجه دوم بدست آورد (مسئله ۱).

**۲.۱.۹ قضیه (اتحاد قطبی سازی).** اگر  $\|\cdot\|$  فرم متناظر به ضرب داخلی  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  بر  $V$  باشد، آنگاه

$$(1) \quad \langle v, w \rangle = \frac{1}{4} \{ \|v+w\|^2 - \|v\|^2 - \|w\|^2 \}$$

$$(2) \quad \langle v, w \rangle = \frac{1}{4} (\|v+w\|^2 - \|v-w\|^2)$$

اثبات: محاسبه است.  $\square$

**قضیه ۲.۱.۹** نشان می‌دهد که هر دو ضرب داخلی که یک فرم را القاء کنند، با هم برابرند. به ضرورت مشابه اگر  $f : V \rightarrow W$  حافظ فرم باشد (یعنی به ازای هر  $v \in V$  ای  $\|f(v)\| = \|v\|$ ، آنگاه  $f$  حافظ ضرب داخلی نیز هست (یعنی، به ازای هر  $v, w \in V$  ای  $\langle f(v), f(w) \rangle = \langle v, w \rangle$ )).

حال نشان می‌دهیم که در حد ایزومورفیسم تنها یک ضرب داخلی مثبت معین بر هر فضای برداری وجود دارد.

**۳.۱.۹ قضیه.** اگر  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  یک ضرب داخلی مثبت معین بر فضای برداری  $n$ -بعدی باشد، آنگاه پایه‌ای  $\{v_1, \dots, v_n\}$  برای  $V$  چنان وجود دارد که  $\langle v_i, v_j \rangle = \delta_{ij}$  (چنین پایه‌ای را، پایه متعامد نسبت به  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  می‌نامیم). نتیجتاً، ایزومورفیسمی  $f : \mathbb{R}^n \rightarrow V$  وجود دارد که

$$\langle a, b \rangle = \langle f(a), f(b) \rangle \quad a, b \in \mathbb{R}$$

$$f^*(\langle \cdot, \cdot \rangle) = \langle \cdot, \cdot \rangle.$$

اثبات: گیریم  $\{w_1, w_2, \dots, w_n\}$  پایه‌ای دلخواه برای  $V$  است. با بکارگیری الگوریتم متعامدسازی گرام-اشمیت، این پایه را بدست می‌آوریم. چون  $w_1 \neq 0$ ، می‌توانیم تعریف کنیم  $v_1 := w_1 / \|w_1\|$ . فرض کنید موفق به ساخت  $v_2, \dots, v_k$  شده‌ایم. پس

$$\langle v_i, v_j \rangle = \delta_{ij}$$

و بعلاوه

$$\{v_1, \dots, v_k\} = -\{w_1, \dots, w_k\}$$

بنابراین،  $w_{k+1}$  نسبت به  $v_1, \dots, v_k$  مستقل خطی است. گیریم

$$w'_{k+1} := w_{k+1} - \langle v_1, v_{k+1} \rangle v_1 - \dots - \langle v_k, v_{k+1} \rangle v_k \neq 0$$

به سادگی مشاهده می‌گردد که

$$\langle w'_{k+1}, v_i \rangle = 0 \quad i = 1, \dots, k$$

ولذا می‌توانیم تعریف کنیم  $w'_{k+1} := w_{k+1} / \|w'_{k+1}\|$  به استقراء ادامه می‌دهیم.  $\square$

برخی اوقات، ضرب داخلی مثبت معین  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  بر  $V$  را، تراقلیدسی بر  $V$  می‌نامند. دلیل آن این است که با تعریف  $p(v, w) = \|v - w\|$ ، به یک تراقلیدسی بر  $V$  می‌رسیم. نامساوی مثلثی (قسمت (۳) از قضیه ۱.۱.۹) نشان می‌دهد که  $p$  عملاً یک متر است.  $\|v\|$  را طول  $v$  می‌نامند.

برای آغاز به کار، به تنها یک نکته جبری دیگر نیاز داریم. یادآور می‌شیم که هر ضرب داخلی  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  بر  $V$  یک ایزومورفیسم  $V^* \rightarrow V^*$  با  $v \mapsto \langle v, w \rangle = \langle v, w \rangle$  بر  $V$  تعریف می‌کند. به کمک ایزومورفیسم طبیعی  $i : V \rightarrow V^{**}$  تعریف می‌کنیم

$$i(v)(\lambda) = \lambda(v)$$

به این ترتیب، ایزومورفیسم

$$\beta : V^* \xrightarrow{\alpha^{-1}} V \xrightarrow{i} (V^*)^*$$

را داریم. اکنون از  $\beta$  برای تعریف یک تابع دو خطی  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  بر  $V^*$  با ضابطه

$$\langle \lambda, \mu \rangle^* = \beta(\lambda)(\mu) = i\alpha^{-1}(\lambda)(\mu) = \mu(\alpha^{-1}(\lambda))$$

می‌توانیم استفاده کنیم. اکنون متقارن بودن  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  را به صورت

$$\alpha(v)(w) = \alpha(w)(v)$$

می‌توان توضیح داد. با فرض  $\alpha(v) = \lambda$  و  $\alpha(w) = \mu$ ، این رابطه را به صورت

$$\lambda(\alpha^{-1}(\mu)) = \mu(\alpha^{-1}(\lambda))$$

می‌توان نوشت، که نشان می‌دهد  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  نیز متقارن است.  $\langle \lambda, \mu \rangle^* = \langle \lambda, \mu \rangle$  نتیجتاً،  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  یک ضرب داخلی بر  $V^*$  است (در واقع، همان  $\beta$  است).

برای اینکه ببینیم این کلّاً به چه معنی است، پایه‌ای  $\{v_i\}$  برای  $V$  در نظر گرفته گرفته و فرض می‌کنیم  $\{v_i^*\}$  پایهٔ دوگان نظیر برای  $V^*$  است و

$$\langle \cdot, \cdot \rangle = \sum_{i,j=1}^n g_{ij} v_i^* \otimes v_j^*$$

در این صورت  $(g_{ij})$  ماتریس  $V \rightarrow V^*$  است. بنابراین  $\langle v_i, v_i^* \rangle = 1$  پایهٔ  $V^*$  است. بنابراین  $\langle v_i^*, v_i \rangle = 1$  است. بنابراین  $(g_{ij})^{-1}$  ماتریس  $V^* \rightarrow V^{**}$  است. ورتیجه؛ اگر تعریف کنیم  $(g_{ij})^{-1} = (g^{ij})$  آنگاه

$$\sum g^{ik} g_{kj} = \delta_j^i$$

و به علاوه، اگر  $v_i$  را عضوی  $V^{**}$  بگیریم:

$$\langle \cdot, \cdot \rangle^* = \sum_{i,j=1}^n g^{ij} v_i^{**} \otimes v_j^{**} = \sum_{i,j=1}^n g^{ij} v_i \otimes v_j$$

توجه کنید که اگر  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  مثبت معین باشد، آنگاه به ازاء  $\lambda = \alpha(v)$  داریم

$$\lambda(\alpha^{-1}(\lambda)) = \beta(\lambda)(\lambda) > 0 \text{ ای } \lambda \neq 0$$

بنابراین،  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  نیز مثبت معین است. این را مستقیماً از تعریف بر حسب پایه‌ها می‌توان اثبات نمود. در حالت مثبت معین، ساده‌ترین راه برای توصیف  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  به شرح ذیل است: پایه  $\{v_1^*, v_2^*, \dots, v_n^*\}$  برای  $V^*$  وقتی و تنها وقتی نسبت به  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  متعامد است که  $\{v_1, v_2, \dots, v_n\}$  نسبت به  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  متعامد باشد.

تکنیک‌های مشابهی را (مسئله ۴) برای تهیه ضرب داخلی بر کلیه فضاهای برداری  $\Omega^k(V)$  و  $T_k(V) = T^k(V^*)$  می‌توان اجرا کرد. البته ما تنها به یک حالت توجه داریم، که بطور کامل به شکل ناوردا قابل توصیف نیست. فضای برداری  $\Omega^n(V)$  یک بعدی است، بنابراین برای تعریف یک ضرب داخلی بر آن، به تنها دو عنصر  $w$  و  $-w$  بطول یک نیاز داریم. گیریم  $\{v_1, \dots, v_n\}$  و  $\{w_1, \dots, w_n\}$  دو یا یه‌ای برای  $V$  اند که نسبت به  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  متعامد می‌باشند. اگر بنویسیم  $w_i = \sum_{j=1}^n \alpha_{ji} v_j$  در این صورت

$$\begin{aligned} \delta_{ij} &= \langle w_i, w_j \rangle = \left\langle \sum_{k=1}^n \alpha_{ki} v_k, \sum_{\ell=1}^n \alpha_{\ell j} v_\ell \right\rangle \\ &= \sum_{k, \ell=1}^n \langle v_k, v_\ell \rangle = \sum_{k=1}^n \alpha_{ki} \alpha_{kj} \end{aligned}$$

بنابراین، ترانهای  $A^t$  ماتریس  $A$  در رابطه  $AA^t = I$  صدق می‌کند، که از آن ایجاب می‌شود  $\det A = \pm 1$ . از قضیه ۷-۵ نتیجه می‌گردد که به ازاء هر  $v \in \Omega^n(V)$  داریم

$$w(v_1, \dots, v_n) = \pm w(w_1, \dots, w_n)$$

از این به وضوح نتیجه می‌گردد که

$$v_1^* \wedge \cdots \wedge v_n^* = \pm w_1^* \wedge \cdots \wedge w_n^*$$

بنابراین، دو عنصر متفاوت از  $\Omega^n(V)$  داریم؛ آنها به شکل  $v_1^* \wedge \cdots \wedge v_n^*$  نسبت به پایه‌ای متعامد  $\{V_i\}$  برای  $V$  هستند. آنها را عناصر به طول یک در  $\Omega^n(V)$  می‌نامیم. اگر جهتی  $\mu$  نیز در اختیار باشد، آنها را باز هم می‌توان بیشتر از هم متمایز کرد و یکی از بردارها  $v_1 \wedge \cdots \wedge v_n = \mu [v_1, \dots, v_n]$  که به صورت  $\mu$  است، مثبت می‌نامیم، آن را عنصر به طول مثبت یک در  $\Omega^n(V)$  می‌نامیم.

برای بسط عناصر به طول یک بر حسب یک بر حسب پایه‌ای دلخواه  $\{w_1, \dots, w_n\}$ ،  
پایه‌ای متعامد  $\{v_1, \dots, v_n\}$  متعامد انتخاب کرده و می‌نویسیم  $w_i = \sum_{j=1}^n \alpha_{ij} v_j$  ایجاد  
می‌گردد که

$$\det(\alpha_{ij}) w_1^* \wedge \cdots \wedge w_n^* = v_1^* \wedge \cdots \wedge v_n^*$$

اگر بنویسیم

$$\langle , \rangle = \sum_{i,j=1}^n g_{ij} w_i^* \otimes w_j^*$$

آنگاه

$$g_{ij} = \langle w_i, w_j \rangle = \left\langle \sum_{k=1}^n \alpha_{ki} v_k, \sum_{\ell=1}^n \alpha_{\ell j} v_\ell \right\rangle = \sum_{k=1}^n \alpha_{ki} \alpha_{kj}$$

ولذا اگر  $A = (\alpha_{ij})$  آنگاه

$$\det(g_{ij}) = \det(A^t \cdot A) = (\det A)^2$$

به ویژه،  $\det(g_{ij})$  هموار مثبت است. تبیحتاً عناصر به طول یک در  $\Omega^n(V)$  عبارتند از

$$\pm \sqrt{\det(g_{ij})} w_1^* \wedge \cdots \wedge w_n^* \quad , \quad g_{ij} = \langle w_i, w_j \rangle$$

## ۲.۹ متر ریمان

اکنون این ابزار جدید را در مورد کلاف‌های برداری پکار می‌گیریم. اگر  $\xi = \pi : E \rightarrow B$  کلاف برداری باشد، تابعی  $\langle , \rangle$  که به هر  $p \in B$  یک ضرب داخلی مثبت معین  ${}_{\mathcal{P}}$  و را نسبت می‌دهد (بر فضای  $(p^{-1}\pi)^{-1}$ ) و پیوسته است، به این تعبیر که به ازاء هر دو برش پیوسته  $s_1, s_2 : B \rightarrow E$ ، تابع

$$\langle s_1, s_2 \rangle = p \mapsto \langle s_1(p), s_2(p) \rangle$$

نیز پیوسته است، یک متر ریمان بر  $E$  می‌گوئیم. اگر  $\xi$  یک کلاف برداری هموار بر منیفلد  $B$  باشد، از متر ریمان هموار می‌توانیم سخن بگوئیم.

اروش دیگری هم برای تعریف وجود دارد. گیریم  $\text{Euc}(V)$  مجموعه همه ضربهای داخلی مثبت معین بر  $V$  است. اگر هر  $(p)^{-1}\pi$  را با  $\text{Euc}(\pi^{-1}(p))$  تعویض کنیم و فرض شود

$$\text{Euc}(\xi) = \bigcup_{p \in B} \text{Euc}(\pi^{-1}(p))$$

در این صورت، منظور از یک متر ریمان بر  $\xi$ ، برشی از  $\text{Euc}(\xi)$  است. تنها مشکل این است که  $\text{Euc}(V)$  فضای برداری نیست. به همین دلیل  $\text{Euc}(\xi)$  یک نمونه از ساختار کلی تر بنام کلاف تاری است.

**۱۰.۹ قضیه.** گیریم  $E \rightarrow M$  یک کلاف  $k$ -صفحه‌ای (به ترتیب هموار) روی منیفلد هموار  $M$  است. در این صورت یک متر ریمان (به ترتیب هموار) بر  $\xi$  وجود دارد.

اثبات: یک پوشش موضع‌آمده‌ای  $U$  برای  $M$  مرکب از مجموعه‌های باز  $U$  وجود دارد که بر هر یک از آنها یک بدیهی سازی (به ترتیب هموار)  $t_U : \pi^{-1}(U) \rightarrow U \times \mathbb{R}^k$  در اختیار است. بر  $U \times \mathbb{R}^K$  به وضوح یک متر ریمان  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  وجود دارد. چنانچه  $\langle p, q \rangle := \langle t_U(p), t_U(q) \rangle_p$  تعریف می‌کنیم

$$\langle v, w \rangle_p^U := \langle t_U(v), t_U(w) \rangle_p^U$$

در این صورت،  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  یک متر ریمانی (به ترتیب، هموار) بای  $U$  است. گیریم  $\{\varphi_U\}$  یک افزایشی زیردست  $U$  است.  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  را به صورت

$$\langle v, w \rangle_p := \sum_{U \in U} \varphi_U(p) \langle v, w \rangle_p^U \quad v, w \in \pi^{-1}(p)$$

تعریف می‌کنیم. در این صورت  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  پیوسته (به ترتیب هموار) است و به ازاء  $p$  ای  $\langle v, w \rangle_p$  بر  $\pi^{-1}(p)$  تابعی دوخطی و متقارن است. برای نشان دادن مثبت معین بودن آن، توجه می‌کنیم که

$$\langle v, v \rangle_p = \sum_{U \in U} \varphi_U(p) \langle v, v \rangle_p^U$$

و هر یک از  $\varphi_v(p)$  ها نامنفی اند، و به ازاء یکی از  $U$  ها مثبت است.  $\square$  شبیه همین استدلال نشان می‌دهد که هر کلاف برداری روی یک فضای پارافشرده، متر ریمان می‌پذیرد.

توجه شود که استدلال مرحله آخر در حالتی که نابتاهیدگی ضربهای داخلی  $U$  را از قبل نداشتیم، درست نبود. در واقع (مسئله ۷) بر  $T\mathbb{S}^2$  هیچ  $\langle , \rangle$  ای وجود ندارد که بر هر  $T_p\mathbb{S}^2$  ای تابع – متقارن دوخطی القاء کند که مثبت معین باشد، ولی نابتاهیده نباشد.

به عنوان کاربردی از قضیه ۴، چند پرسش در مورد کلافهای برداری که تاکنون مانده، حل می‌کنیم.

**۲.۰.۹ نتیجه.** اگر  $E = \pi : \mathbb{E}$  یک کلاف  $k$ -صفحه‌ای باشد، آنگاه  $\mathbb{E} = \mathbb{E}$ .

اثبات: گیریم  $\langle , \rangle$  یک متر ریمانی برای  $\mathbb{E}$  است. در این صورت به ازای هر  $p \in M$ ، ایزوومورفیسمی

$$\alpha_p : \pi^{-1}(p) \rightarrow \{\pi^{-1}(p)\}^*$$

با ضابطه

$$\alpha_p(v)(w) = \langle v, w \rangle_p \quad v, w \in \pi^{-1}(p)$$

داریم پیوستگی  $\langle , \rangle$  ایجاد می‌کند که گردایه همه  $\alpha_p$  ها هومورفیسمی از  $E = E'$  به  $\bigcup_{p \in M} \{\pi^{-1}(p)\}^*$  تعریف می‌کند.  $\square$

**۳.۰.۹ نتیجه.** اگر  $M = \pi : E \rightarrow \mathbb{E}$  کلاف ۱-صفحه‌ای باشد، آنگاه  $\mathbb{E}$  وقتی و تنها وقتی بدھی است که جهت پذیر باشد.

اثبات: قسمت تنها اگر بدیهی است. اگر  $\mu$  دارای جهت  $\mu$  بوده و  $\langle , \rangle$  متر ریمانی بر  $M$  باشد، آنگاه  $\langle s(p), s(p) \rangle_p \in \pi^{-1}(s(p))$  ای منحصر بفرد وجود دارد که

$$\langle s(p), s(p) \rangle_p = 1 \quad , \quad [s(p)] = \mu_p$$

به وضوح  $s$  یک برش است؛ سپس هم ارزی  $f : E \rightarrow M \times \mathbb{R}$  را با ضابطه  $f(\lambda s(p)) = f(s(p))$  تعریف می‌کنیم.

**۴.۰.۹ اثباتی دیگر.** می‌دانیم (به توضیح پس از قضیه ۷-۹ توجه کنید) که اگر  $\mathbb{E}$  جهت پذیر باشد، آنگاه یک برش همه جا ناصرف برای  $\Omega^1(\mathbb{E}) = \mathbb{E}$  وجود دارد، و لذا  $\mathbb{E}$  بدھی است. اما  $\mathbb{E}$ .  $\square$

همه این مشاهدات هنگامی اهمیت بیشتر پیدا می‌کنند که کلاف ما، کلاف مماس  $TM$  به یک منیفلد هموار  $M$  باشد. در این حالت، به یک متر ریمان هموار  $\langle , \rangle$  برای

که بر هر  $T_p M$  ای یک ضرب داخلی مثبت معین القاء می‌کند، را متر ریمان بر  $M$  می‌نامیم. اگر  $(x, U)$  دستگاهی مختصاتی بر  $M$  باشد، متر ریمان  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  را بر  $U$  به صورت

$$\langle \cdot, \cdot \rangle = \sum_{i,j=1}^n g_{ij} dx^i \otimes dx^j$$

می‌توان نوشت، که توابع هموار  $ij - g$  در رابطه  $g_{ij} = g_{ji}$  صدق می‌کنند، چرا که  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  متنقارن است، و  $\langle \cdot, \cdot \rangle = \det(g_{ij})$  مثبت معین است.

البته روشی است که هر متر ریمان  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  بر  $M$ ، تانسوری کواریان از مرتبه دو است. پس به ازای هر نگاشت هموار  $f : N \rightarrow M$ ، تانسوری کواریان  $\langle \cdot, \cdot \rangle_f$  بر  $N$  وجود دارد، که به وضوح دو خطی است؛ این وقتی و تنها وقتی متر ریمان بر  $N$  است که  $f$  ایمersion باشد (یعنی به ازای هر  $N$  یک بهیک باشد).

متر ریمان  $\langle \cdot, \cdot \rangle^*$  القایی توسط  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  بر کلاف دوگان  $T^* M$  یک تانسور کنترل واریان از مرتبه دو است می‌توانیم بنویسیم

$$\langle \cdot, \cdot \rangle^* = \sum_{i,j=1}^n g^{ij} \frac{\partial}{\partial x^i} \otimes \frac{\partial}{\partial x^j}$$

توصیف ضرب داخلی بر  $V^*$  نشان می‌دهد که به ازای هر  $p$ ، ماتریس  $(g^{ij}(p))$  وارون ماتریس  $(g_{ij}(p))$  است؛ در نتیجه

$$\sum_{k=1}^n g_{ik} g^{kj} = \delta_i^j$$

به صورت مشابه، به ازای هر  $p \in M$ ، متر ریمان  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  بر  $M$  دو عنصر از  $\Omega^n(T_p M)$  را مشخص می‌کند: عناصر بطول یک. قبلاً دیده‌ایم می‌توان نوشت

$$\pm \sqrt{\det(g_{ij}(p))} dx^1(p) \wedge \cdots \wedge dx^n(p)$$

اگر  $M$  دارای جهت  $\mu$  باشد، آنگاه  $\mu_p$  امکان تعیین عنصر بطول یک مثبت را فراهم می‌سازد، و به این ترتیب به یک  $-n$ -فرم بر  $M$  می‌رسیم؛ اگر  $x : U \rightarrow \mathbb{R}^n$  حافظ جهت باشد، آنگاه این فرم را بر  $U$  به صورت

$$\sqrt{\det(g_{ij})} |dx^1 \wedge \cdots \wedge dx^n|$$

می‌توان نوشت. این المان حجم را با نماد  $dV$  نشان می‌دهیم، که البته  $d$  در اینجا بی معنی است (حتی وقتی  $M$  جهت‌پذیر باشد و آنرا بتوان به عنوان یک  $-n$ -فرم بتوان

تصور کرد) و آن را المان حجم مشخص شود توسط متر  $\langle , \rangle$  می‌نامیم. به این ترتیب، حجم  $M$  را به صورت  $\int_M dV$  می‌توانیم تعریف کنیم. روش است که اگر  $M$  فشرده باشد، این فرمول با معنی است، در حالت  $M$  غیر فشرده (به مسئله ۸-۱۰ توجه کنید) یا این انتگرال عددی مشخص است و یا از هر عدد بزرگ دلخواه بزرگتر است (بر زیر مجموعه‌های فشرده  $M$  برابر هر عدد بزرگ دلخواه می‌شود). در این حالت می‌گوییم  $M$  به حجم نامتناهی است.

اگر  $M$  یک  $n$ -منیفلد مرزدار در  $\mathbb{R}^n$  با متر ریمان معمولی  $\langle , \rangle = \sum_{i=1}^n dx^i \otimes dx^i$  باشد، آنگاه  $\delta_{ij} = g_{ij}$ . در نتیجه،  $dV = |dx^1 \wedge \dots \wedge dx^n|$  و «حجم» به معنی معمولی آن می‌شود.

### ۳.۹ طول منحنی

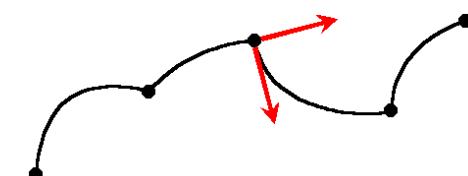
ساخت مهمتری نظیر به هر متر ریمان بر  $M$  وجود دارد که تا پایان فصل به آن می‌وردازیم. به ازای هر منحنی هموار  $M \rightarrow [a, b] \rightarrow \gamma$ : بردارهای مماس

$$\gamma'(t) = \frac{d\gamma}{dt} \in T_{\gamma(t)} M$$

را داریم، و بنابراین از  $\langle , \rangle$  برای محاسبه طول آن می‌توان استفاده کرد

$$\left\| \frac{d\gamma}{dt} \right\| = \left\langle \frac{d\gamma}{dt}, \frac{d\gamma}{dt} \right\rangle^{1/2} \quad \left( = \left[ \left\langle \frac{d\gamma}{dt}, \frac{d\gamma}{dt} \right\rangle_{\gamma(t)} \right]^{1/2} \text{ دقیق‌تر} \right)$$

اگر  $\gamma$  هموار تکه‌ای باشد، به این معنی که افزایی  $a = t_0 < \dots < t_n = b$  برای  $[a; b]$  چنان وجود داشته باشد که  $\gamma$  بر هر یک از  $[t_{i-1}; t_i]$  ها هموار است (البته با مشتقات چپ و راست مختلف در  $t_1, \dots, t_{n-1}, t_n$ )، طول  $\gamma$  را به صورت



شکل ۱.۹: منحنی تکه‌ای هموار

$$\ell_a^b(\gamma) = \sum_{i=1}^n \ell_{t_{i-1}}^{k_i} \left( \gamma \Big|_{[t'_{i-1}, t_i]} \right)$$

می‌توان تعریف کرد. هرگاه ابهامی در میزان محاسبه  $\ell_a^b$  وجود داشته باشد، تنها از نماد  $\ell$  می‌توان استفاده کرد. استدلالی مختصر (مسئله ۱۵) نشان می‌دهد که به ازای هر منحنی تکه‌ای هموار در  $\mathbb{R}^n$ ، با متر ریمان معمولی، این تعریف طول کوچکترین کران بالایی طول منحنی‌های چند ضلعی واقع بر منحنی، یکی است.

همچنین، تابعی  $s : [a; b] \rightarrow \mathbb{R}$  به نام تابع طول قوس  $\gamma$  به صورت

$$s(t) = \ell_a^t(\gamma) = \int_a^\gamma \left\| \frac{d\gamma}{dt} \right\| dt$$

می‌توان تعریف نمود. طبیعتاً

$$s'(t) = \left\| \frac{d\gamma}{dt} \right\| \quad (1.9)$$

در نتیجه،  $d\gamma/dt$  دقیقاً در صورتی به طول یک است که  $s(t) = t$ ، و این دقیقاً به این معنی است که  $a - b = s(b) = \ell_a^b(\gamma)$ . در این صورت  $\gamma$  را به صورت منحنی‌ای بر  $[a; b]$  با ضابطه  $\gamma(t) = \gamma(t-a)$  می‌توان تجدید پارامتر کرد. در مورد این منحنی جدید  $\bar{\gamma}$  داریم

$$s(t) = \ell_a^t(\bar{\gamma}) = \ell_a^{t+a}(\gamma) = s(t+a) - s(a) = t$$

چنانچه  $\gamma$  در شرط  $s(t) = t$  صدق کند، می‌گوئیم  $\gamma$  توسط طول قوس پارامتره شده است. (ولذا می‌توان به جای  $t$  از  $s$  استفاده کرد).

در کتب کلاسیک، فرم  $\|ds\|$  بر  $M$  را با  $ds$  نشان می‌دهند و این نماد اصطلاح شده است. معادله (۱.۹) چنین اذعان می‌دارد که به ازاء هر منحنی  $\gamma$  و  $\mathbb{R} \rightarrow [a; b]$  داریم

$$\|ds\| = \gamma^*(\|\cdot\|)$$

نتیجتاً، در نوشتگات کلاسیک، مورد

$$ds^2 = \sum_{i,j=1} g_{ij} dx^i dx^j$$

وجود دارد. امروزه، این معادله را به صورت

$$\langle , \rangle = \sum_{i,j=1} g_{ij} dx^i \otimes dx^j$$

تعییر می کنند، ولی عملاً آن را به معنی

$$\|,\|^2 = \sum_{i,j=1}^n g_{ij} dx^i dx^j$$

می گیرند. نماد  $dx^i dx^j$  در اینجا، جایگزین  $dx^i \otimes dx^j$  به شکل کلاسیک نیست – مقدار  $dx^i dx^j$  در  $p$  (یعنی،  $(dx^i dx^j)(p)$ ) را به صورت تابعی دوخطی نمی توان تعبیر کرد، تابعی است درجه دوم

$$v \mapsto dx^i(p).dx^j(p)(v) \quad v \in T_p M$$

و امروزه از همین نماد استفاده می شود. روش کلاسیک کار بار  $dx^i \otimes dx^j$  بسیار دشوار است: می شود نوشت

$$\sum_{i,j=1}^n g_{ij} dx^i \delta x^j$$

که  $dx$  و  $\delta x$  دو بینهایت کوچک مستقل هستند. (از نظر کلاسیک، متر ریمان تابعی بر بردارهای مماس نیست، بلکه ضرب داخلی دو تغییر مکان بینهایت کوچک  $dx$  و  $\delta x$  است).

حال یک متر ریمان  $\langle , \rangle$  بر منیفلد همبند  $M$  در نظر بگیرید. اگر  $p$  و  $q$  دو نقطه دلخواه باشند، آنگاه حداقل یک منحنی تکه ای هموار  $M \rightarrow [a; b] \rightarrow [a; b]$  از  $p$  به  $q$  وجود دارد (حتی می شود ثابت کرد که منحنی ای هموار از  $p$  به  $q$  وجود دارد). تعریف می کنیم

$$\ell(\gamma) := \inf \left\{ \text{ } \right.$$

روشن است که  $\ell(\gamma) \geq d(p, q)$ . به علاوه، اگر  $r \in M$  نقطه سومی باشد، به ازاء هر  $\varepsilon > 0$ ، منحنی های تکه ای هموار

$$\ell(\gamma_1) - d(p, q) < \varepsilon \text{ از } p \text{ به } q \text{ با } \gamma_1 : [a; b] \rightarrow M$$

$$\ell(\gamma_2) - d(q, r) < \varepsilon \text{ از } q \text{ به } r \text{ با } \gamma_2 : [b; c] \rightarrow M$$

را انتخاب می کنیم. چنانچه  $M \rightarrow [a; c] \rightarrow [a; b]$  را بر  $\gamma$  به صورت  $\gamma_1$  و بر  $[b; c]$  به صورت  $\gamma_2$  تعریف کیم، در این صورت  $\gamma$  منحنی تکه ای هموار از  $p$  به  $r$  است و

$$\ell(\gamma) = \ell(\gamma_1) + \ell(\gamma_2) < d(p, q) + d(q, r) + 2\varepsilon$$

چون این مطلب به ازاء هر  $\varepsilon > 0$  درست است، نتیجه می گیریم که

$$d(p, r) \leq d(p, q) + d(q, r)$$

[چنانچه منحنی‌های تکه‌ای هموار را مجاز نمی‌دانستیم، در چسبانیدن ۶۱ و ۶۲ مشکلاتی رخ می‌داد، اما همچنان  $d$  این ویژگی را می‌داشت (مسئله ۱۷).] تابع  $d : M \times M \rightarrow \mathbb{R}$  کلیه خواص متر را دارد، به جز اینکه روش نیست که اگر  $p \neq q$  آنگاه حتماً  $d(p, q) > 0$ . این به شکل زیر حل می‌شود.

**۱.۳.۹ قضیه.** تابع  $p : M \times M \rightarrow \mathbb{R}$  متری بر  $M$  است، و اگر  $d : M \times M \rightarrow \mathbb{R}$  متر اولیه بر  $M$  باشد (که  $M$  را به منیفلد توپولوژیک تبدیل می‌کند)، آنگاه  $(M, d)$  با معادل است  $(M, p)$ .

اثبات: به وضوح هر دو بخش قضیه، نتایج لم زیرند.  $\square$

**۲.۳.۹ لم.** گیریم  $U$  همسایگی بازی از گوی  $\{1\}$  است. گیریم  $\langle , \rangle_e$  متر ریمان معمولی با اقلیدسی بر  $U$  است:  $\langle , \rangle_e = \sum_{i,j=1}^n dx^i \otimes dx^j$  همچنین، فرض کنیم  $\langle , \rangle$  متر ریمان دلخواهی بر  $U$  است. گیریم  $\| , \|_e$  و  $\| , \|$  فرم‌های نظری هستند. در این صورت اعداد  $m, M > 0$  چنان وجود دارند که

$$m|\cdot| \leq \|\cdot\| \leq M|\cdot|$$

و نتیجتاً، به ازاء هر  $\gamma : [a; b] \rightarrow B$  داریم

$$m.\ell_e(\gamma) \leq \ell(\gamma) \leq M.\ell_e(\gamma)$$

اثبات:  $G : B \times \mathbb{S}^{n-1} \rightarrow \mathbb{R}$  را به صورت  $G(p, a) := \|a_p\|_p$  نعرف می‌کنیم. در این صورت  $G$  پیوسته و مثبت است. چون  $\mathbb{S}^{n-1} \times B$  فشرده است، اعداد  $m, M > 0$  چنان یافت می‌شوند که

$$B \times \mathbb{S}^{n-1} \quad \text{بر} \quad m < G < M$$

حال اگر  $p \in B$  و  $a \in \mathbb{S}^{n-1}$ ، گیریم  $a = b/|b|$  باشد. در این صورت

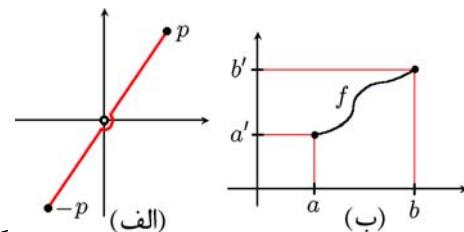
$$m|b| < |b|G(p, a) < M|b|$$

چرا که

$$|b|G(p, a) = |b|.|a_p|_p = \|(|b|a)_p\|_p = \|b\|_p$$

این نامساوی مورد نظر را نتیجه می‌دهد، که بهوضوح برای حالت  $b = 0$  هم درست است.  $\square$

توجه کنید که فاصله  $d(p, q)$  تعریف شده ممکن است با طول  $\ell(\gamma)$  هیچ منحنی تکه‌ای هموار از  $p$  به  $q$  برابر نباشد. مثلاً ممکن است منیفلد  $M$  برابر  $\{0\} \subset \mathbb{R}^n$  باشد، و برابر  $-p$ . اما اگر  $d(p, q) = \ell(\gamma)$  به ازای یک  $\gamma$  ای برقرار باشد، آنگاه  $\gamma$  بهوضوح کوتاهترین منحنی هموار تکه‌ای از  $p$  به  $q$  است (ممکن است بیش از یک کوتاهترین منحنی موجود باشد. به عبارت دیگر، دونیم دایره بین نقاط  $p$  و  $-p$  بر  $\mathbb{S}$ ) به قسمت الف از شکل ٢.٩ توجه شود.



شکل ٢.٩

## ٤.٩ حساب تغییرات

به منظور مطالعه بیشتر مسایل در خصوص کوتاهترین منحنی‌ها، به تکنیکهایی از حساب تغییرات نیاز داریم. برای توضیح اینگونه روش‌ها، با مساله‌ای ساده شروع می‌کنیم. فرض کنید تابعی (با اندازه کافی دیفرانسیل پذیر)  $F : \mathbb{R} \times \mathbb{R} \times \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  در اختیار است. در بین توابع  $\mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  با  $f(a) = a'$  و  $f(b) = b'$  (به قسمت ب از شکل ٢.٩ توجه شود) به دنبال آن تابعی هستیم که کمیت

$$\int_a^b F(t, f(t), f'(t)) dt$$

را ماکزیمم (یا مینیمم) می‌سازد. مثلاً اگر  $F(t, x, y) = \sqrt{1 + y^2}$  آنگاه به دنبال تابعی  $f$  بر  $[a; b]$  هستیم که به ازای آن، منحنی  $t \mapsto (t, f(t))$  بین  $(a, a')$  و  $(b, b')$  کوتاهترین طول را دارد

$$\int_a^b \sqrt{1 + (f'(t))^2} dt$$

به عنوان دومین مثال، چنانچه  $F(t, x, y) = x\sqrt{1+y^2}$ ، به دنبال مینیمم کردن مساحت سطح حاصل از دوران نمودار تابع  $f$  حول  $x$ -محور هستیم (به قسمت الف از شکل ۳.۹ توجه شود):

$$\int_a^b f(t)\sqrt{1+(f'(t))^2} dt$$

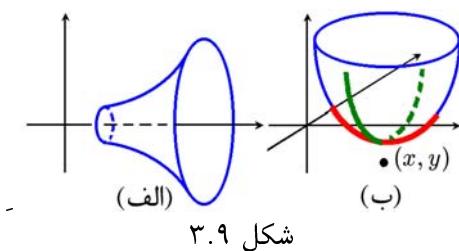
به جهت پرداختن به این نوع مسایل، ابتدا روش‌های مورد استفاده در انواع ساده‌تر این مسایل، درخصوص ماکریم و مینیمم توابع به شکل  $\mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  را مورد بررسی قرار می‌دهیم. برای حل این مسئله، نقاط تکی  $f$  را در نظر می‌گیریم - نقاطی  $x = f'(x)$  ۰. نقطه تکی لزومی ندارد که ماکریم یا مینیمم، و یا حتی ماکریم موضعی یا مینیمم موضعی باشد، با این حال نقاط تکی تنها کاندید برای ماکریم و مینیمم هستند، به شرط آنکه  $f$  در همه جا دیفرانسیل پذیر باشد. به صورت مشابه، به ازای هر تابع  $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  مفروض، نقاطی  $(x, y) \in \mathbb{R}^2$  را در نظر می‌گیریم که برای آنها

$$D_1 f(x, y) = D_2 f(x, y) = 0 \quad (2.9)$$

(به قسمت ب از شکل ۳.۹ توجه شود) این بدان معنی است که منجیهای

$$t \mapsto f(x+t, y) \quad t \mapsto f(x, y+t)$$

در  $t = 0$  مشتق صفر دارند. ممکن است با در نظر گرفتن شرط ذیل، اطلاعات بیشتری به دست آید: به ازای هر منحنی دلخواه  $\mathbb{R}^2 \rightarrow (-\varepsilon; \varepsilon)$  که  $c(0) = (x, y)$  و  $c'(0) = (0, 0)$  باشد. ولی اثبات می‌گردد که به کمک قاعده زنجیری مشتق، همه این شرایط از (۲.۹) قابل استنتاج هستند.



شکل ۳.۹

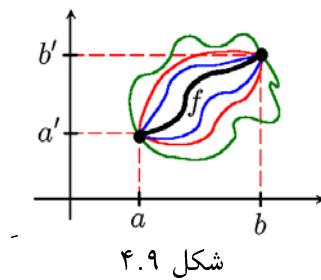
مایلیم برای یافتن ماکریم و مینیمم

$$J(f) = \int_a^b F(t, f(t), f'(t)) dt$$

به طریق مشابه عمل کنیم. در این راستا منحنی‌های در مجموعه همه توابع :  $f : [a; b] \rightarrow \mathbb{R}$  را در نظر می‌گیریم. این را با درنظر گرفتن «تغییر  $f$ » یعنی تابعی :  $\alpha : [a; b] \rightarrow \mathbb{R}$  که  $\alpha(\circ, t) = f(t)$  (که  $(-\varepsilon; \varepsilon) \times [a; b] \rightarrow \mathbb{R}$  نشان می‌دهیم (به شکل ۴.۹ توجه شود)). در این صورت توابع  $\alpha(u, t) \mapsto t$ ، خانواده‌ای از توابع بر  $(-\varepsilon, \varepsilon)$  است که به ازای  $u = u$  از  $f$  می‌گذرد. این تابع را با  $\bar{\alpha}(u)$  نشان می‌دهیم. پس  $\bar{\alpha}$  تابعی از  $(\varepsilon, -\varepsilon)$  به مجموعه توابع  $J : [a; b] \rightarrow \bar{\alpha}(u)(a) = a'$  است. اگر هر  $a' \in J(a)$  در شرط  $\bar{\alpha}(u)(b) = b'$  صدق کند، به عبارت دیگر، به ازای هر  $u \in (-\varepsilon, \varepsilon)$

$$\alpha(u, a) = a' , \quad \alpha(u, b) = b'$$

آنگاه می‌گوییم تغییری از  $f$  است که نقاط انتهایی را ثابت نگاه می‌دارد.



شکل ۴.۹

حال به ازای هر تغییر  $\alpha$ ، داریم

$$\begin{aligned} \frac{dJ(\bar{\alpha}(u))}{du} \Big|_{u=0} &= \frac{d}{du} \Big|_{u=0} \int_a^b F\left(t, \alpha(u, t), \frac{\partial \alpha}{\partial t}(u, t)\right) dt \\ &= \int_a^b \left\{ \frac{d}{du} \Big|_{u=0} F\left(t, \alpha(u, t), \frac{\partial \alpha}{\partial t}(u, t)\right) \right\} dt \\ &= \int_a^b \left\{ \frac{\partial \alpha}{\partial u}(\circ, t) \frac{\partial F}{\partial x}(t, f(t), f'(t)) \right. \\ &\quad \left. + \frac{\partial^2 \alpha}{\partial u \partial t}(\circ, t) \frac{\partial F}{\partial y}(t, f(t), f'(t)) \right\} dt \end{aligned}$$

چون  $\frac{\partial^2 \alpha}{\partial u \partial t} = \frac{\partial^2 \alpha}{\partial t \partial u}$ ، از قاعده جزء به جزء در مورد جمله دوم انتگلرال بالا می‌توانیم استفاده کنیم، و به دست بیاوریم

$$\frac{dJ(\bar{\alpha}(u))}{du} \Big|_{u=0} = \int_a^b \frac{\partial \alpha}{\partial u}(\circ, t) \left\{ \frac{\partial \alpha}{\partial x}(t, f(t), f'(t)) \right.$$

$$\begin{aligned} & -\frac{d}{dt} \left( \frac{\partial F}{\partial y}(t, f(t), f'(t)) \right) \Big\} dt \quad (3.9) \\ & + \frac{\partial \alpha}{\partial u}(\circ, t) \frac{\partial F}{\partial y}(t, f(t), f'(t)) \Big|_a^b \end{aligned}$$

چنانچه  $\alpha$  نقاط انتهایی را حفظ کند، جمله دوم صفر است، ولذا داریم

$$\begin{aligned} \frac{dJ(\bar{\alpha}(u))}{du} \Big|_{u=\circ} &= \int_a^b \frac{\partial \alpha}{\partial u}(\circ, t) \left\{ \frac{\partial F}{\partial x}(t, f(t), f'(t)) \right. \\ &\quad \left. - \frac{d}{dt} \left( \frac{\partial F}{\partial y}(t, f(t), f'(t)) \right) \right\} dt \quad (4.9) \end{aligned}$$

در مباحث کلاسیک حساب تغییرات، تغییرات  $\alpha$  ای در نظر گرفته می‌شود که به شکل خاص

$$\alpha(u, t) = f(t) + u\eta(t)$$

است، که  $\eta : [a; b] \rightarrow \mathbb{R}$  تابعی با  $\eta(a) = \eta(b) = \circ$  است. به این ترتیب، داریم

$$\frac{dJ(\bar{\alpha}(u))}{du} \Big|_{u=\circ} = \int_a^b \eta(t) \left\{ \frac{\partial F}{\partial x}(t, f(t), f'(t)) - \frac{d}{dt} \left( \frac{\partial F}{\partial y}(t, f(t), f'(t)) \right) \right\} dt$$

البته، حکم نهایی در هر دو حالت یکی است. مشتق  $(\circ) dJ(\bar{\alpha}(u))/du$  را «اولین تغییر» نامیده و به صورت

$$\delta J = \int_a^b \eta \left\{ \frac{\partial F}{\partial x} - \frac{d}{dt} \frac{\partial F}{\partial y} \right\} dt$$

در کتب کلاسیک نشان داده می‌شود. در نمادگذاری کلاسیک، اغلب متغیرهای تابع جلو و یا عقب اسم تابع ذکر می‌شود و نه در پرانترز. در این حالت نه تنها متغیرهای  $t$  و  $(t, f(t), f'(t))$  حذف شده‌اند (نتیجه این است که تابع هدف  $f^L$  عملاً ناپدید شده است) بلکه بستگی  $\delta J$  به  $\alpha$  نیز مشخص نشده است (که کمی ابهام در پی دارد).

اگر  $f$  تابعی  $J$  را ماکریم یا مینیمیم کند، آنگاه  $\delta J(\alpha) \delta$  بایستی به ازای هر تغییر  $\alpha$  از  $f$  که نقاط انتهایی را حفظ می‌کند، صفر باشد. همچون در حالت حسابان یک – بعدی، دلیلی وجود ندارد که از برقراری شرط  $\circ = \delta J(\alpha)$  به ازای هر  $\alpha$ ، ایجاب گردد که حتی  $f$  ماکریم موضعی یا مینیمیم موضعی برای  $J$  است. براین اساسن یک تعریف می‌آوریم.

$f$  نقطه تکین  $J$  (یا استرمال  $J$ ) است که به ازای همه تغییرات  $\alpha$  از  $f$  که حافظه دو انتهای هستند، داشته باشیم  $\delta J(\alpha) = 0$ . شکل خاص (۴.۹) اکنون موجب می‌گردد که شرط زیر را به راحتی بتوانیم مطرح کنیم.

**۱.۴.۹ قضیه (معادله اولر).** تابع  $f$  از کلاس  $C^2$  وقتی و تنها وقتی یک نقطه تکین  $J$  است که  $f$  در شرط زیر صدق کند:

$$\frac{\partial F}{\partial x}(t, f(t), f'(t)) - \frac{d}{dt} \left( \frac{\partial F}{\partial y}(t, f(t), f'(t)) \right) = 0$$

اثبات: روشن است که بایستی  $f$  انتگرال در (۴.۹) را به ازای هر  $u = \partial \alpha / \partial t$  ای که  $a$  و  $b$  صفر می‌شود، صفر کند. پس، قضیه از لم ساده زیر نتیجه می‌گردد.

**۲.۴.۹ لم.** اگر تابعی پیوسته  $[a; b] \rightarrow \mathbb{R}$  باشد، به ازای هر تابع هموار  $\eta$  بر  $[a; b]$  صدق کند، آنگاه  $\int_a^b \eta(t)g(t)dt = 0$ .  $\eta(a) = \eta(b)$

اثبات:  $\eta$  را  $\varphi g$  می‌گیریم که  $\varphi$  بر  $(a; b)$  مثبت است و  $\varphi(a) = \varphi(b) = 0$ .

به عنوان مثال، حالتی را در نظر بگیرید که  $F(t, x, y) = \sqrt{1+y^2}$ . معادله اولر، در این حالت چنین است:

$$\begin{aligned} 0 &= \frac{d}{dt} \left( \frac{f'(t)}{\sqrt{1+(f'(t))^2}} \right) = \frac{f''\sqrt{1+f'^2} - f'(f'/\sqrt{1+f'^2})}{1+(f')^2} \\ &= (1+f'^2)f'' - f'f'' = (1-f'+f'^2)f'' \end{aligned}$$

در نتیجه  $f'' = 0$  ولذا  $f$  خطی است. توجه کنید که اگر حالت  $F(t, x, y) = 1+y^2$  را در نظر می‌گرفتیم نیز همین نتیجه حاصل می‌شد. زیرا در این حالت معادله اولر به شکل ساده  $\frac{d}{dt}(2f'(t)) = 0$  می‌شود. این شباهت بسیاری با حالت در حسابان یک بعدی دارد، که نقاط تکین  $\sqrt{f}$  همچون نقاط تکین  $f$  اند، چرا که  $(\sqrt{f})' = f'/2\sqrt{f} = 0$ .

در حالت رویه دوار، که  $F(t, x, y) = x\sqrt{1+y^2}$ ، معادله اولر

$$0 = \sqrt{1+(f'(t))^2} \frac{d}{dt} \left( \frac{f(t)f'(t)}{\sqrt{1+(f'(t))^2}} \right)$$

است. این به معادله  $1+f'^2-f'f'' = 0$  منتهی می‌گردد، که آن را به شکل کلاسیک به صورت

$$1 + \left(\frac{dy}{dx}\right)^2 y \frac{d^2y}{dx^2} = 0$$

می‌توان نوشت. برای حل این معادله، یکی از ?? تا تکنیک استاندارد را مورد استفاده قرار می‌دهیم (این جمله را برای خودتان تحلیل کنید). گیریم  $p = y' = \frac{dy}{dx}$ . در این

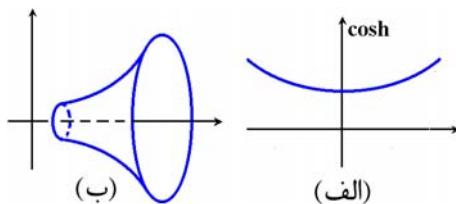
## صورت

$$\frac{dy}{dx} = \frac{dp}{dx} = \frac{dp}{dy} \cdot \frac{dy}{dx} = p \frac{dp}{dy}$$

بنابراین، معادله ما چنین می‌شود

$$\begin{aligned} 1 + p^2 - yp \frac{dp}{dy} &= 0 \Rightarrow \frac{p}{1 + p^2} dp = \frac{1}{y} dy \\ &\Rightarrow \frac{1}{\sqrt{1 + p^2}} \log(1 + p^2) = \log y + \text{ثابت} \\ &\Rightarrow y = \text{ثابت} \times \sqrt{1 + p^2} \\ &\Rightarrow p = \frac{dy}{dx} = \sqrt{cy^2 - 1} \\ &\Rightarrow \frac{dy}{\sqrt{cy^2 - 1}} = dx \\ &\Rightarrow \frac{1}{c} \cosh^{-1}(cy) = x + k \end{aligned}$$

(در مورد تعریف و خواص «کسینوس هیپر بولیک»  $\cosh$  و وارونش به مسئله ۲۰ توجه کنید).



شکل ۵.۹

با تعویض  $c$  با  $\frac{1}{c}$  این معادله را به صورت

$$y = c \cosh\left(\frac{x+k}{c}\right) \quad (5.9)$$

می‌توان نوشت که  $\cosh x = \frac{1}{2}(e^x + e^{-x})$ . به شکل مقابل است و ملاحظه می‌گردد که نمودار آن نسبت  $y$ -محور متقابرن است، با افزایش  $x \leq 0$  صعودی است؛ با کاهش  $x \leq 0$  نزولی است. پس رویه‌ها به شکل ذیل است. اینکه همواره بتوان ثابت‌های  $c, k$  را طوری تعیین که نمودار (۵.۹) از  $(a, a')$  و  $(b, b')$  بگذرد، به هیچ وجه ساده و بدیهی نیست. در مسئله ۲۱ حالت خاص  $b' = a'$  ذکر شده است.

تعمیم این مشاهدات در حالتی که  $J(f) = \int_a^b F(t, f(t), f'(t)) dt$  و  $f : [a; b] \rightarrow \mathbb{R}^n$  برای  $F : \mathbb{R} \times \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  ساده است. در این حالت، با  $\alpha : (-\varepsilon; \varepsilon) \times [a; b] \rightarrow \mathbb{R}^n$  در نظر گرفته و به شکل زیر محاسبه می‌کنیم:

$$\begin{aligned} \frac{dJ(\bar{\alpha}(u))}{du} \Big|_{u=0} &= \int_a^b \sum_{\ell=1}^n \frac{\partial \alpha^\ell}{\partial u}(\circ, t) \left\{ \frac{\partial F}{\partial y^\ell}(t, f(t), f'(t)) \right. \\ &\quad \left. - \frac{d}{dt} \left( \frac{\partial F}{\partial y^\ell}(t, f(t), f'(t)) \right) \right\} dt \quad (7.9) \\ &+ \sum_{\ell=1}^n \frac{\partial \alpha^\ell}{\partial u}(\circ, t) \frac{\partial F}{\partial y^\ell}(t, f(t), f'(t)) \Big|_a^b \end{aligned}$$

بنابراین، هر نقطهٔ تکین  $f$  از  $J$  بایستی در  $n$  معادلهٔ به شرح زیر صدق کند:

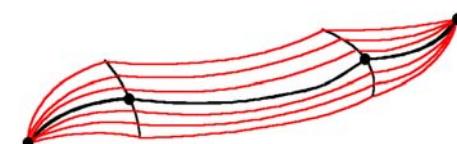
$$\frac{\partial F}{\partial x^\ell}(t, f(t), f'(t)) - \frac{d}{dt} \left( \frac{\partial F}{\partial y^\ell}(t, f(t), f'(t)) \right) = \circ \quad \ell = 1, \dots, n$$

اگر  $\alpha$  احکام را در مورد مسئلهٔ یافتن کوتاهترین مسیرهای در یک منیفلد دلخواه  $M$ ، بکار می‌گیریم. اگر  $\gamma : [a; b] \rightarrow M$  یک منحنی تکه‌ای هموار با  $\gamma(a) = p$  و  $\gamma(b) = q$  باشد، تغییر  $\gamma$  را تابعی چون  $\alpha : (-\varepsilon, \varepsilon) \times [a; b] \rightarrow M$  تعریف کنیم که

$$\alpha(\circ, t) = \gamma(t) \quad (1)$$

(۲) افزایی  $a = t_0 < t_1 < \dots < t_N = b$  از  $[a; b]$  چنان وجود دارد که  $\alpha$  بر هر نوار  $[t_{i-1}; t_i]$  هموار است.  $\alpha$  را در صورتی یک تغییر از  $\gamma$  حافظ نقاط انتهایی گوئیم که

$$\alpha(y, a) = p \text{ و } \alpha(u, b) = q \quad (3)$$



شکل ۵.۹

همچون قبل، فرض کنیم  $\alpha(u, t) \mapsto \bar{\alpha}(u)$  مسیر به ازاء هر تغییر  $\alpha$  حافظ نقاط انتهایی صدق می‌کند، هستیم. البته، تجربه‌ای از اولین مثال داریم، و ابدا نقاط تکین

$$E(\gamma) = \frac{1}{2} \int_a^b \left\| \frac{d\gamma}{dt} \right\|^2 dt = \frac{1}{2} \int_a^b \left\langle \frac{d\gamma}{dt}, \frac{d\gamma}{dt} \right\rangle dt$$

را در نظر می‌گیریم، که مناسب‌ترینتابع انتگرال را دارد؛ پیش از هر کاری، ارتباط بین انتگرال‌ها را مورد توجه قرار می‌دهیم.

می‌توانیم فرض کنیم که هر  $\gamma|_{[t_{i-1}; t_i]}$  ای در یک دستگاه مختصات  $(x, U)$  قرار دارد (در غیر این صورت، بازه‌ها را کوچک‌تر می‌کنیم). اگر  $(u, t)$  دستگاه مختصات استاندارد در  $(-\varepsilon, \varepsilon) \times [a; b]$  باشد، می‌نویسیم

$$\frac{\partial \alpha}{\partial u}(u, t) = \alpha_* \left( \frac{\partial}{\partial u} \Big|_{(u, t)} \right) \quad \frac{\partial \alpha}{\partial t}(u, t) = \alpha_* \left( \frac{\partial}{\partial t} \Big|_{(u, t)} \right)$$

بنابراین،  $\partial \alpha / \partial t(u, t)$  بردار مماس در لحظه  $t$  به منحنی  $\bar{\alpha}(u)$  است. اگر خلاصه نویسی‌های

$$\alpha^i(u, t) = x^i(\alpha(u, t)) \quad \gamma^i(t) = x^i(\gamma(t)) = \alpha^i(\circ, t)$$

را مطرح کنیم؛ در این صورت

$$\begin{aligned} \frac{\partial \alpha}{\partial t}(u, t) &= \sum_{i=1}^n \frac{\partial \alpha^i}{\partial t}(u, t) \cdot \frac{\partial}{\partial x^i} \Big|_{\alpha(u, t)} \\ \frac{\partial \alpha}{\partial t} &= \sum_{i=1}^n \frac{\partial \alpha^i}{\partial t} \cdot \frac{\partial}{\partial x^i} \Big|_{\alpha(t)} \end{aligned}$$

بنابراین

$$\begin{aligned} E\left(\gamma \Big|_{t_{i-1}; t_i}\right) &= \frac{1}{2} \int_{t_{i-1}}^{t_i} \left\langle \frac{d\gamma}{dt}, \frac{d\gamma}{dt} \right\rangle dt \\ &= \frac{1}{2} \int_{t_{i-1}}^{t_i} \sum_{i,j=1}^n g_{i,j}(\gamma(t)) \left\langle \frac{d\gamma^i}{dt}, \frac{d\gamma^j}{dt} \right\rangle dt \end{aligned}$$

اگر از دستگاه مختصات  $x$  برای یکی‌گیری  $U$  با  $\mathbb{R}^n$  استفاده کنیم، و  $g_{ij}$  ها را به عنوان توابعی بر  $\mathbb{R}^n$  در نظر بگیریم، در این صورت  $\int_{t_{i-1}}^{t_i} F(\gamma(t), \gamma'(t)) dt$  را در نظر می‌گیریم که

$$F(x, y) = \frac{1}{2} \sum_{i,j=1}^n g_{ij}(x) \cdot y^i \cdot y^j$$

بنابراین

$$\frac{\partial F}{\partial x^\ell} \left( \gamma(t), \frac{d\gamma}{dt} \right) = \frac{1}{\gamma} \sum_{i,j=1}^n \frac{\partial g_{ij}}{\partial x^\ell}(\gamma(t)) \frac{d\gamma^i}{dt} \frac{d\gamma^j}{dt}$$

و

$$\frac{\partial F}{\partial y^\ell} \left( \gamma(t), \frac{d\gamma}{dt} \right) = \sum_{r=1}^n g_{\ell r}(\gamma(t)) \frac{d\gamma^j}{dt}$$

در نتیجه

$$\frac{d}{dt} \left( \frac{\partial F}{\partial y^\ell}(\gamma(t), \frac{d\gamma}{dt}) \right) = \sum_{r=1}^n g_{\ell r}(\gamma(t)) \frac{d\gamma^r}{dt} + \sum_{r,j=1}^n \frac{\partial g_{\ell r}}{\partial x^j}(\gamma(t)) \frac{d\gamma^j}{dt} \frac{d\gamma^r}{dt}$$

به جهت اینکه شکل ظاهری معادلات متقابرن‌تر می‌شود، توجه می‌کنیم که

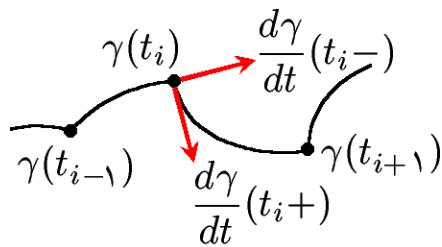
$$\begin{aligned} \sum_{r,j=1}^n \frac{\partial g_{\ell r}}{\partial x^j} \frac{d\gamma^i}{dt} \frac{d\gamma^r}{dt} &= \sum_{i,j=1}^n \frac{\partial g_{i\ell}}{\partial x^j} \frac{d\gamma^i}{dt} \frac{d\gamma^i}{dt} \\ &= \sum_{i,j=1}^n \frac{\partial g_{j\ell}}{\partial x^i} \frac{d\gamma^i}{dt} \frac{d\gamma^j}{dt} \end{aligned}$$

در نتیجه

$$\sum_{r,j=1}^n \frac{\partial g_{\ell r}}{\partial x^j} \frac{d\gamma^j}{dt} \frac{d\gamma^r}{dt} = \frac{1}{\gamma} \sum_{i,j=1}^n \frac{\partial g_{i\ell}}{\partial x^j} \frac{d\gamma^i}{dt} \frac{d\gamma^j}{dt} + \frac{1}{\gamma} \sum_{i,j=1}^n \frac{\partial g_{j\ell}}{\partial x^i} \frac{d\gamma^i}{dt} \frac{d\gamma^j}{dt}$$

از (\*\*\*)، اکنون بدست می‌آوریم

$$\begin{aligned} \frac{d}{du} \left( E(\bar{\alpha}(u)) \Big|_{[t_{i-1}; t_i]} \right) \Big|_{u=\circ} &= - \int_{t_{i-1}}^{t_i} \sum_{\ell=1}^n \frac{\partial \alpha^\ell}{\partial u}(\circ, t) \left\{ \sum_{r=1}^n g_{\ell r}(\gamma(t)) \frac{d\gamma^r}{dt} \right\} dt \\ &+ \sum_{i,j=1}^n \frac{1}{\gamma} \left\{ \frac{\partial g_{i\ell}}{\partial x^j}(\gamma(t)) - \frac{\partial g_{i\ell}}{\partial x^i}(\gamma(t)) + \frac{\partial g_{i\ell}}{\partial x^i}(\gamma(t)) \right\} \frac{d\gamma^i}{dt} \frac{d\gamma^j}{dt} dt \\ &+ \sum_{\ell=1}^n \frac{\partial \alpha^\ell}{\partial u}(\circ, t) \sum_{r=1}^n g_{\ell r}(\gamma(t)) \frac{d\gamma^r}{dt} \Big|_{t_{i-1}}^{t_i} \end{aligned}$$



شکل ۶.۹

یادآور می‌شویم که  $\gamma$  تنها تکه‌ای هموار است. گیریم میدان برداری دست راست  $\gamma$  در میدان برداری سمت چپ  $\gamma$  در  $t_i = \frac{d\gamma}{dt}(t_i-) = t_i$  توجه شود که مجموع آخرب در فرمول بالا، بطور ساده عبارت است از

$$\left\langle \frac{\partial \alpha}{\partial u}(\circ, t_i), \frac{d\gamma}{dt}(t_i-) \right\rangle - \left\langle \frac{\partial \alpha}{\partial u}(\circ, t_{i-1}), \frac{d\gamma}{dt}(t_{i-1}+) \right\rangle$$

به منظور ساده‌تر شدن انتگرال، نمادهای زیر را

$$[ij, \ell] = \frac{1}{2} \left( \frac{\partial g_{i\ell}}{\partial x^j} + \frac{\partial g_{j\ell}}{\partial x^i} - \frac{\partial g_{ij}}{\partial x^\ell} \right)$$

مطرح می‌کنیم. این توابع به دستگاه مختصاتی بستگی دارند، ولی انتگرال

$$-\int_{t_{i-1}}^{t_i} \sum_{\ell=1}^n \frac{\partial \alpha^\alpha}{\partial u}(\circ, t) \left\{ \sum_{r=1}^n g_{\ell r}(\gamma(t)) \frac{d\gamma^r}{dt} + \sum_{i,j=1}^n [ij, \ell](\gamma(t)) \frac{d\gamma^i}{dt} \frac{d\gamma^j}{dt} \right\} dt$$

که در حکم ما ظاهر می‌گردد، به وضوح چنین نیست. نتیجتاً درست همین عبارت را برای هر  $[t_{i-1}; t_i]$  استفاده می‌کنیم حتی اگر دستگاه‌های مختصاتی متفاوت در میان باشد (ولذا  $g_{ij}$  ها و  $\gamma^i$  ها متفاوتند).

حال این احکام را جمع‌بندی می‌کنیم. گیریم

$$\Delta_{t_i} \frac{d\gamma}{dt} = \frac{d\gamma}{dt}(t_i+) - \frac{d\gamma}{dt}(t_i-) \quad i = 1, \dots, N-1$$

$$\Delta_{t_0} \frac{d\gamma}{dt} = \frac{d\gamma}{dt}(t_0+) \quad \Delta_{t_N} \frac{d\gamma}{dt} = -\frac{d\gamma}{dt}(t_N-)$$

بنابراین، فرمول زیر را داریم (که در انتگرال از یک خلاصه نوبسی استفاده شده است).

## ۵.۹ اولین فرمول تغییراتی و ژئودزی

### ۱.۵.۹ قضیه (اولین فرمول تغییراتی).

$$\begin{aligned} \frac{dE(\bar{\alpha}(u))}{du} \Big|_{u=0} &= - \int_a^b \sum_{\ell=1}^n \frac{\partial \alpha^\ell}{\partial u}(\circ, t) \left\{ \sum_{r=1}^n g_{\ell r}(\gamma(t)) \frac{d^2 \gamma^r}{dt^2} \right. \\ &\quad \left. + \sum_{i,j=1}^n [ij, \ell](\gamma(t)) \frac{d\gamma^i}{dt} \frac{d\gamma^j}{dt} \right\} dt \\ &\quad - \sum_{i=0}^n \left\langle \frac{\partial \alpha}{\partial u}(\circ, t_i), \Delta_{t_i} \frac{d\gamma}{dt} \right\rangle \end{aligned}$$

(در حالت تغییر حافظ دو انتهای مجموع را از ۱ تا  $N$  می‌توان گرفت.)

این حکم چندان زیبا نیست، ولی نمونهٔ زیبای آن وجود دارد. بایستی توجه شود که  $[ij, \ell]$  ها مؤلفه‌های هیچ تانسوری نیستند. پس از این هیچ تغییر ناوردایی برای اولین فرمول تغییراتی نداریم. در بخش مانده از این فصل، البته با عذر خواهی، همین روند وابسته به مختصات را ادامه می‌دهیم. البته، حکم ساده‌زیر در مورد نقاط تکین  $E$  از اولین فرمول تغییراتی به دست می‌آید.

**۲.۵.۹ نتیجه.** اگر  $\gamma : [a; b] \rightarrow M$  مسیری هموار باشد، آنگاه وقتی و تنها وقتی یک نقطهٔ تکین  $E_a^b$  است که به ازای هر دستگاه مختصات  $(x, U)$  داشته باشیم

$$\sum_{r=1}^n g_{\ell r}(\gamma(t)) \frac{d^2 \gamma^r}{dt^2} + \sum_{i,j=1}^n [ij, \ell](\gamma(t)) \frac{d\gamma^i}{dt} \frac{d\gamma^j}{dt} = \circ \quad \gamma(t) \in U$$

اثبات: فرض کنید  $\gamma$  نقطه‌ای تکین است. به ازای هر  $t \in U$  با  $t \in (t_{i-1}; t_i)$  به ازای یک  $i$ ، انتخاب می‌کنیم که  $\gamma|_{[t_{i-1}; t_i]}$  در  $U$  واقع باشد. اگر  $\alpha$  تغییری از  $\gamma$  با نقاط انتهایی ثابت باشد، آنگاه می‌توان در اولین فرمول تغییراتی فرض کرد که قسمت انتگرال از  $t_{i-1}$  تا  $t_i$  بر حسب  $(x, U)$  نوشته شده است. جملهٔ نهایی در فرمول صفر است، زیرا  $\gamma$  همپار است. حال روش بکار رفته در اثبات لم ۸ را استفاده نموده و همه  $(\partial \alpha^\ell / \partial u)(\circ, t)$  ها را صفر می‌گیریم، بجزیکی که در خارج از  $(t_{i-1}, t_i)$  صفر است، اما تابعی مثبت ضرب در براکتهای بر  $(t_{i-1}, t_i)$  است.

به جهت بیان معادلات در نتیجه ۱۰ به شکل استاندارد، نمادهای زیر را مطرح

می‌کنیم:

$$\Gamma_{ij}^k = \sum_{\ell=1}^n g^{k\ell}[ij, \ell] = \sum_{\ell=1}^n g^{k\ell} \frac{1}{2} \left\{ \frac{\partial g_{i\ell}}{\partial x^j} + \frac{\partial g_{j\ell}}{\partial x^i} - \frac{\partial g_{ij}}{\partial x^\ell} \right\}$$

به این ترتیب، معادلات مذکور را به شکل

$$\frac{d^2 \gamma^2}{dt^2} + \sum_{i,j=1}^n \Gamma_{ij}^k(\gamma(t)) \frac{d\gamma^i}{dt} \frac{d\gamma^j}{dt} = 0$$

می‌توان نوشت. از قضیهٔ استاندارد در خصوص دستگاه‌های معادلات دیفرانسیل مرتبهٔ دوم (مسئلهٔ ۴-۵) می‌دانیم که به ازای هر  $p \in M$  و هر  $v \in T_p M$   $\gamma : (-\varepsilon; \varepsilon) \rightarrow M$  ای منحصر بفرد (به ازای یک  $\varepsilon > 0$ ) وجود دارد، به گونه‌ای که

$$\begin{cases} \gamma(0) = p \\ \frac{d\gamma}{dt}(0) = v \\ \frac{d^2 \gamma^k}{dt^2} + \sum_{i,j=1}^n \Gamma_{ij}^k(\gamma(t)) \frac{d\gamma^i}{dt} \frac{d\gamma^j}{dt} = 0 \end{cases}$$

علاوهٔ این  $\gamma$  بر  $(-\varepsilon, \varepsilon)$  هموار است. این حکم آخر نشان می‌دهد که اگر  $\gamma_1 : [0; \varepsilon] \rightarrow M$  و  $\gamma_2 : (-\varepsilon; 0) \rightarrow M$  توابعی هموار و صادق در این روابط باشند، و نیز اگر

$$\gamma_1(0) = \gamma_2(0) \quad \frac{d\gamma_1}{dt}(0+) = \frac{d\gamma_2}{dt}(0-)$$

آنگاه  $\gamma_1$  و  $\gamma_2$  همراه با هم یکتابع هموار بر  $(-\varepsilon, \varepsilon)$  تشکیل می‌دهند. طبیعی است که  $\circ$  را با هر مقدار دیگری از  $t$  می‌توان تعویض نمود. حال حکمی دقیق‌تر بیان می‌کنیم.

**۳.۵.۹ نتیجه.** سیر تکه‌ای هموار  $M \rightarrow [a; b]$  را وقتی و تنها وقتی یک نقطهٔ تکین است که  $\gamma$  عملاً بر  $[a; b]$  هموار باشد و به ازای هر دستگاه مختصاتی  $(x, U)$  ای که برد  $\gamma$  را قطع می‌کند، در معادلات زیر صدق کند:

$$\frac{d^2 \gamma^k}{dt^2} + \sum_{i,j=1}^n \Gamma_{ij}^k(\gamma(t)) \frac{d\gamma^i}{dt} \frac{d\gamma^j}{dt} = 0 \quad \gamma(t) \in U \quad \text{به ازای هر } t \text{ ای که}$$

اثبات: گیریم  $\gamma$  س نقطه‌ای تکین است.  $\alpha^\ell$  را مثل قبل انتخاب کرده (همهٔ  $\alpha^\ell$  ها خارج  $(t_{i-1}, t_i)$  صفرند) و مشاهده می‌کنیم که  $\|\gamma\|_{[t_{i-1}; t_i]}$  در معادله صدق می‌کند،

زیرا جمله آخر در اولین فرمول تغییراتی باز هم صفر است. حال  $\alpha$  را طوری می‌گیریم که

$$\frac{\partial \alpha}{\partial u}(\circ; t_i) = \Delta_{t_i} \frac{d\gamma}{dt} \quad i = 1, \dots, N - 1$$

از قبل می‌دانیم که همه  $\Delta_i \frac{d\gamma}{dt}$  ها صفرند. بنابراین اشارات بالا، این درست به معنی این است که  $\gamma$  عملاً بر کل  $[a; b]$  هموار است.

مثل در ساده‌ترین حالت، متر ریمان اقلیدسی بر  $\mathbb{R}^n$ ، یعنی  $\langle , \rangle = \sum_{i=1}^n dx^j \otimes dx^i$  را در نظر می‌گیریم. در اینجا  $\delta_{ij} = g_{ij}$  ولذا همه  $\partial g_{ij}/\partial x_k$  ها صفرند و بنابراین همه  $\Gamma_{ij}^k$  ها نیز صفرند. نقاط تکین  $\gamma$  برای تابع انرژی بایستی در معادلات

$$\frac{d^2 \gamma^k}{dt^2} = \circ \quad k = 1, \dots, n$$

صدق کنند. بنابراین،  $\gamma$  بر یک خط راست واقع است. به همین ترتیب، هر نقطه تکین برای تابع طول قوس نیز چنین است. چنانچه ما تنها منحنی‌های به شکل  $t \mapsto (t, f(t))$  را در نظر بگیریم، بسیار وضعیت متفاوت خواهد بود. در حالت کلی مورد بررسی قرار گرفته، چنانچه  $\gamma$  یک نقطه تکین باشد، آنگاه هر تجدید پارامتر آن نیز جواب مسئله است، چرا که طول مستقل از پارامتره کردن است (مسئله ۱۶). این نشان می‌دهد که نقاط تکین برای طول وجود دارد که مشخصاً نقطه تکین انرژی نیستند، زیرا کمی قبل ملاحظه کردیم که برای اینکه  $\gamma$  نقطه تکین برای انرژی باشد، لازم است مؤلفه‌های  $\gamma$  خطی باشند و لذا بایستی  $\gamma$  حتماً به صورت تابعی خطی از طول قوس پارامتره شود. چنین وضعیتی بسیار شایع است.

**۴.۵.۹ قضیه.** اگر  $M \rightarrow [a; b] : \gamma$  نقطه‌ای تکین برای  $E$  باشد، آنگاه  $\gamma$  به صورت نسبتی از طول قدس پارامتره شده است.

اثبات: ابتدا از تعاریف ملاحظه می‌گردد که

$$\frac{\partial g_{ij}}{\partial x^\ell} = [i\ell, j] + [j\ell, i] \tag{۷.۹}$$

اکنون داریم

$$\frac{d}{dt} \left\| \frac{d\gamma}{dt} \right\|^2 = \frac{d}{dt} \left( \sum_{i,j=1}^n g_{ij}(\gamma(t)) \cdot \frac{d\gamma^i}{dt} \frac{d\gamma^j}{dt} \right)$$

$$\begin{aligned}
 &= \sum_{i,j=1}^n \sum_{\ell=1}^n \frac{\partial g_{ij}}{\partial x^\ell}(\gamma(t)) \frac{d\gamma^\ell}{dt} \frac{d\gamma^i}{dt} \frac{d\gamma^j}{dt} \\
 &\quad + \sum_{r,j=1}^n g_{rj}(\gamma(t)) \frac{d\gamma^r}{dt} \frac{d\gamma^j}{dt} + \sum_{i,r=1}^n g_{ir}(\gamma(t)) \frac{d\gamma^i}{dt} \frac{d\gamma^r}{dt}
 \end{aligned}$$

با جایگزاری مقدار  $\partial g_{ij}/\partial x^\ell$  از (۷.۹) می‌توان نوشت

$$\begin{aligned}
 \frac{d}{dt} \left\| \frac{d\gamma}{dt} \right\|^2 &= \frac{d\gamma^j}{dt} \left( \sum_{r=1}^n g_{rj}(\gamma(t)) \frac{d\gamma^r}{dt} + \sum_{j,\ell=1}^n [i\ell, j](\gamma(t)) \frac{d\gamma^i}{dt} \frac{g\gamma^\ell}{dt} \right) \\
 &\quad + \sum_{i=1}^n \frac{d\gamma^j}{dt} \left( \sum_{r=1}^n g_{rj}(\gamma(t)) \frac{d\gamma^r}{dt} + \sum_{j,\ell=1}^n [j\ell, i](\gamma(t)) \frac{d\gamma^j}{dt} \frac{g\gamma^\ell}{dt} \right)
 \end{aligned}$$

چون  $\gamma$  نقطه‌ای تکین برای  $E$  است، هر دو جملهٔ دو پرانتر صفرند (نتیجهٔ ۱۰). بنابراین طول  $\|\frac{d\gamma}{dt}\|$  همواره ثابت است.

فرمول (۷.۹) مطرح شده در اثبات قضیهٔ بالا، بعداً به مناسبت‌های مختلف مورد استفاده قرار می‌گیرد. از آن همچنین برای کسب فرمولی برای  $\partial g^{ij}/\partial x^k$  می‌توان استفاده کرد. برای استخراج آن، ابتدا از فرمول  $\sum_{m=1}^n g_{\ell m} g^{mj} = \delta_{ij}$  مشتق می‌گیریم، بنابراین

$$\sum_{m=1}^n g_{\ell m} \frac{\partial g^{mj}}{\partial y^k} = - \sum_{m=1}^n \frac{\partial g_{\ell m}}{\partial y^k} y^{mj}$$

از حل این دستگاه معادلات، داریم

$$\begin{aligned}
 \frac{\partial g^{ij}}{\partial y^k} &= \sum_{\ell,m} g^{i\ell} g_{\ell m} \frac{\partial g^{mj}}{\partial y^k} = - \sum_{\ell,m} g^{i\ell} g^{mj} \frac{\partial g_{\ell m}}{\partial y^k} \\
 &= - \sum_{\ell,m} g^{i\ell} g^{mj} ([\ell k, m] + [mk, \ell]) \quad (\text{بنا به } ۷.۹) \\
 &= - \sum_{\ell} g^{i\ell} \Gamma_{\ell k}^i - \sum_m g^{mj} \Gamma_{mk}^i
 \end{aligned}$$

و در نتیجه

$$\frac{\partial g^{ij}}{\partial y^k} = - \sum_{\ell=1}^n (g^{i\ell} \Gamma_{\ell k}^j + g^{\ell j} \Gamma_{\ell k}^i) \quad (۸.۹)$$

درست به همان شیوه‌ای که نقاط تکین تابع انرژی را به دست آورديم، می‌توانيم معادلات برای نقاط تکین برای تابع طول را به دست بياوريم. فعلاً، تنها منحنی‌هایی  $\gamma : [a; b] \rightarrow$

$M$  را در نظر می‌گیریم که در همه جا  $\circ \neq d\gamma/dt$ . در مورد بخش  $\gamma|_{[t_{i-1}; t_i]}$  از  $\gamma$  واقع در یک دستگاه مختصاتی  $(x, U)$  مفروض، داریم

$$L(\gamma|[t_{i-1}; t_i]) = \int_{t_{i-1}}^{t_i} \sqrt{\sum_{i,j=1}^n g_{ij}(\gamma(t)) \frac{d\gamma^i}{dt} \frac{d\gamma^j}{dt}} dt$$

با در نظر گرفتن دستگاه مختصاتی استاندارد بر  $\mathbb{R}^n$ ، علماً در این حالت با

$$F(x, y) = \sqrt{\sum_{i,j=1}^n g_{ij}(x) y^i y^j}$$

مواجه هستیم. فرض کنیم  $s(t) = \mathcal{L}_a^t(\gamma)$  تابع طول قوس است. در این صورت

$$\frac{ds}{dt} = \left\| \frac{d\gamma}{dt} \right\| = F\left(\gamma(t), \frac{d\gamma}{dt}\right)$$

و بنابراین

$$\begin{aligned} \frac{\partial F}{\partial x^\ell}\left(\gamma(t), \frac{d\gamma}{dt}\right) &= \frac{\sum_{i,j=1}^n \frac{\partial g_{ij}}{\partial x^\ell}(\gamma(t)) \frac{dx^i}{dt} \frac{dx^j}{dt}}{\frac{ds}{dt}} \\ \frac{\partial F}{\partial y^\ell}\left(\gamma(t), \frac{d\gamma}{dt}\right) &= \frac{\sum_{r=1}^n g_{\ell r}(\gamma(t)) \frac{d\gamma^r}{dt}}{\frac{ds}{dt}} \end{aligned}$$

پس از کمی محاسبات بیشتر، سرانجام به معادلات به شرح زیر برای نقاط تکین  $\mathcal{L}$  می‌رسیم:

$$\frac{d^2\gamma}{dt^2} + \sum_{i,j=1}^n \Gamma_{ij}^k(\gamma(t)) \frac{d\gamma^i}{dt} \frac{d\gamma^j}{dt} - \frac{d\gamma^k}{dt} \frac{d^2s/dt^2}{ds/dt} = \circ$$

از این فرمول مشهود است که نقاط تکین  $E$ ، نقاط تکین  $\mathcal{L}$  نیز هستند (زیرا  $d^2s/dt^2 = \circ$  صدق دارند). بالعکس، به ازاء هر نقطه تکین  $\gamma$  برای  $\mathcal{L}$ ، تابع  $\circ : d\gamma/dt \neq \circ$  دینئومورفیسم است، و منحنی تجدید پارامتر شده  $[ \circ ; \mathcal{L}_a^b(\gamma) ] \rightarrow [a; b]$  را می‌توانیم در نظر بگیریم. این منحنی تجدید پارامتر شده  $M = [ \circ ; \mathcal{L}_a^b(\gamma) ]$  را می‌توانیم در نظر بگیری. این منحنی پارامتر شده، به طور خودکاریک نقطه تکین برای  $\mathcal{L}$  است.

## ۹. اولین فرمول تغییراتی و ژئودزی

ولذا بایستی در همین معادلات دیفرانسیل صدق کند. چون این منحنی تجدید پارامتره شده، با پارامتر طول قوس پارامتره شده است، دومین جمله صفر است، ولذا  $y = g(s)$  یک نقطه تکین برای  $E$  می‌باشد.

تنها یک نکته ناگفته مانده است و آن این که ممکن است نقطه تکینی برای  $\mathcal{L}$  باشد که در نقطه‌ای چاه ( $\sin k$ ) است (یعنی به شکل مقابل)، ولی همچنان هموار است، زیرا دارای بردار مماس صفر است. در این حالت امکان ندارد که بتوان  $\mathcal{L}$  را توسط طول قوس پارامتره نمود. مسئله ۳۷ نشان می‌دهد که این وضعیت ممکن نیست.

از این پس، به هر نقطه تکین برای  $E$ ، رُئودزی بر  $M$  (برای متر ریمان  $(,)$ ) می‌گوئیم. این اصطلاح از علم رُئودزی آورده شده است، که در ارتباط با اندازه‌گیری زوایای خطوط مداری و نصف‌النهارها می‌باشد، و شامل شاخه‌ای به نام نقشه‌برداری (از زمین) است. هر رُئودزی بر سطح زمین، قطعه‌ای از یک دایرهٔ عظیمه است، که کوتاهترین مسیر بین نقاط می‌باشد و پیش از اینکه بگوئیم این مطلب در مورد رُئودزی‌های کلی درست است یا خیر، که از قبل می‌دانیم نقاط تکین برای طول هستند، بایستی رُئودزی‌ها را به شکل موضعی مطالعه کنیم.

خواص مقدماتی تر رئودزی‌ها تنها به احکام در مورد معادلات دیفرانسیل بستگی دارد. توجه کنید که معادلات رئودزی

$$\frac{d^\gamma \gamma^k}{dt^\gamma} + \sum_{i,j=1}^n \Gamma_{ij}^k \frac{d\gamma^i}{dt} \frac{d\gamma^j}{dt} = 0.$$

$t \mapsto \gamma(ct)$  هستند، که خاصیت مهمی به شرح ذیل دارند: اگر  $\gamma$  رئودزی باشد، آنگاه  $\gamma$  از مجموعه  $\text{Aut}(\mathbb{R})$  بود و  $\gamma(t) = \gamma(1)t$  برای همه  $t \in \mathbb{R}$  بود. این جنبه از معادله امکان اصلاح احکام به کمک قضایای وجود و یکتاپی، اساسی، را فراهم می‌سازد.

**٥.٥.٩ قضیه.** گیریم  $p \in M$ . همسایه‌ای  $U$  از  $p$  و عددی  $\varepsilon < 0$  چنان وجود دارد که به ازای هر  $q \in U$  و بردار مماس  $v \in T_q M$  با  $\|v\|/\varepsilon$ , زیودزی منحصر به فردی،  $M \rightarrow (-\infty, 0)$ ؛ و حمودداد که

$$\gamma_v(\circ) = q \quad , \quad \frac{d\gamma_v}{dt}(\circ) = v$$

اثبات: قضیه وجود یکتایی اساسی می‌گوید که همسایگی‌ای  $U$  از  $p$  و اعداد  $\varepsilon_1, \varepsilon_2 > 0$  چنان وجود دارد که  $v \in T_q M$  با  $\|v\|(\varepsilon_1, \varepsilon_2)$ , رُزودزی منحصر به فردی باشد که شرایط اولیه مورد نظر وجود دارد.  $\rightarrow M$

گیریم  $\|v\|(\varepsilon_1, \varepsilon_2) = \sqrt{\varepsilon_1^2 t + \varepsilon_2^2}$ : در این صورت اگر  $|v| < \varepsilon_1$  و  $|t| < \varepsilon_2$  داریم  $\|v/t\| < \varepsilon_1/\varepsilon_2$  و  $\|v/v\| < \varepsilon_2/\varepsilon_1$ .

پس می‌توانیم  $t(\gamma_v) = \varepsilon_2(t)/\varepsilon_1$  را تعريف کنیم.

## ۶.۹ نگاشت نمایی

اگر  $v \in T_q M$  برداری باشد که برای آن ژئودزی  $\gamma : [0; 1] \rightarrow M$  صادق در  $\gamma(0) = v$  و  $\frac{d\gamma}{dt}(0) = v$  باشد، آنگاه نمای  $v$  را به صورت

$$\exp(v) = \exp_q(v) = \gamma(1)$$

می‌توانیم تعریف کنیم. (دلیل این اسم‌گذاری در فصل بعد مشخص می‌گردد). بنابراین، ژئودزی را به صورت

$$\gamma(t) = \exp_q(tv)$$

می‌توان توصیف نمود. چون  $T_q M$  فضای برداری  $-n$  بعدی است، طریقی طبیعی برای تعیین ساختار هموار بر آن وجود دارد. اگر  $V \subseteq T_q M$  مجموعه همه بردارهایی  $v \in T_q M$  باشد که به ازای آنها  $\exp_q(v)$  تعریف می‌گردد، در این صورت نگاشت  $\exp_q : V \rightarrow M$  هموار است، زیرا جواب‌های معادلات دیفرانسیل برای ژئودزی‌ها، دارای شار هموار است. با یکی گیری فضای مماس  $T_v(T_q M)$  در  $v \in T_q M$  با  $\exp_q(v)$  به نگاشت القایی

$$(\exp_q)_{v^*} : T_q M \rightarrow T_{\exp_q(v)} M$$

می‌رسیم. به ویژه، ادعا می‌کنیم که نگاشت  $(\exp_q)_{v^*} : T_q M \rightarrow T_q M$  همانی است. در واقع، برای به دست آوردن منحنی  $c$  در منیفلد  $(V, \frac{dc}{dt})$  با  $v \in T_q M$  با  $T_q M$  با  $c(t) = tv$  در این صورت با یکی گیری  $\exp_q \circ c(t) = \exp_q(tv)$  ژئودزی با بردار مماس  $v$  در زمان  $t$  در نتیجه

$$(\exp_q)_{v^*}(v) = \left. \frac{d}{dt} \right|_{t=0} \exp_q(c(t)) = v$$

قبل از اثبات حکم بعدی، چند حکم در مورد منیفلد  $TM$  را یادآور می‌شویم. اگر  $(x, U)$  دستگاهی مختصات بر  $M$  باشد، آنگاه برای  $q \in U$  می‌توانیم هر بردار  $v \in T_q M$  را به صورت یکتا به شکل  $v = \sum_{i=1}^n a^i \frac{\partial}{\partial x^i}|_q$  بست دهیم. چنانچه  $a^i$  را با  $x^i(v)$  نشان دهیم، داریم

$$v = \sum_{i=1}^n x^i(v) \frac{\partial}{\partial x^i} \Big|_{\pi(v)}$$

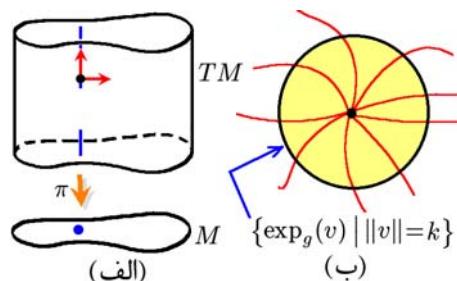
که  $\pi : TM \rightarrow M$  تصویر طبیعی است. در این صورت

$$(x^1 \circ \pi, \circ, x^n \circ \pi, \dot{x}^1, \dots, \dot{x}^n) = (\bar{x}^1, \dots, \bar{x}^n, \dot{x}^1, \dots, \dot{x}^n)$$

دستگاهی مختصاتی بر  $(U)^{-1} \pi$  است. به ازء  $v \in T_q M$  و  $q \in U$ ، بردارهای مماس

$$\frac{\partial}{\partial \bar{x}^i} \Big|_v, \frac{\partial}{\partial \dot{x}^i} \Big|_v \in T_v(TM)$$

را داریم. همه بردارهای  $\frac{\partial}{\partial \bar{x}^i} \Big|_v$  به زیرمنیفلد  $T_q M \subseteq TM$  مماس هستند، حال آنکه بردارهای  $\frac{\partial}{\partial \bar{x}^i} \Big|_v$ ، زیرفضای متمم  $T_q M$  در  $TM$  را تولید می‌کند (به قسمت الف از شکل ۷.۹ توجه شود).



شکل ۷.۹

**۱.۷.۹ قضیه.** به ازء هر  $p \in M$ ، همسایگی  $W$  و عدد  $\varepsilon > 0$  چنان وجود دارند که هر دو نقطه از  $W$  توسط یک ژئودزی منحصر به فرد در  $M$  به طول  $\varepsilon$  متصل می‌شود.

(۲) گیریم  $v(q, q')$  نمایشگر بردار منحصر به فرد  $v \in T_q M$  به طول  $\varepsilon$  است به گونه‌ای که  $q' = \exp_q(v)$ . در این صورت  $(q, q') \mapsto v(q, q')$  تابعی هموار از  $TM \times W$  به  $W \times W$  است.

(۳) به ازء هر  $q \in W$ ، نگاشت  $\exp_q : \mathbb{R} - \varepsilon \rightarrow T_q M$  را به شکل دیفیوئورف به روی مجموعه‌ای باز  $U_q$  که  $W$  را در بر دارد می‌نگارد.

اثبات: قضیه ۱۳ می‌گوید که بردار  $v \in T_p M$  در منیفلد  $V$  دارد به گونه‌ای که  $\exp_V(v)$  تعریف می‌گردد. تابع همراه  $F : V \rightarrow M \times M$  را با ضابطه  $F(v) = (\pi(v), \exp(v))$  تعریف می‌کنیم.

گیریم  $(x, U)$  دستگاه مختصاتی حول  $p$  است. از دستگاه مختصات  $(\bar{x}^1, \dots, \bar{x}^n, \dot{x}^1, \dots, \dot{x}^n)$  توصیف شده در بالا برای  $(U)^{-1}$  استفاده می‌کنیم. اگر  $M \times M \rightarrow M$  :  $\pi_1 : M \times M \rightarrow M$  تصویر بر مؤلفه  $\circ$  ام باشد، در این صورت

$$(x^1 \circ \pi_1, \dots, x^n \circ \pi_1, x^1 \circ \pi_2, \dots, x^n \circ \pi_2) = (x_1^n, \dots, x_{\frac{1}{2}}^n, x_{\frac{1}{2}}^1, \dots, x_{\frac{n}{2}}^n)$$

دستگاه مختصاتی بر  $U \times U$  است. حال با استفاده از اینکه  $(\exp_p)_* : T_p M \rightarrow T_p M$  همانی است، مشاهده این که در  $\in T_p M$  روابط زیر بروقرار است، کار دشواری نیست.

$$F_* \left( \frac{\partial}{\partial \bar{x}^i} \Big|_{\circ} \right) = \frac{\partial}{\partial x_{\frac{1}{2}}^i} \Big|_{(p,p)} + \frac{\partial}{\partial x_{\frac{n}{2}}^i} \Big|_{(p,p)} , \quad F_* \left( \frac{\partial}{\partial \dot{x}^i} \Big|_{\circ} \right) = \frac{\partial}{\partial x_{\frac{1}{2}}^i} \Big|_{(p,p)}$$

نتیجاً  $F_*$  در  $T_p M$  یکبیک است، ولذا  $F$  همسایگی ای' از  $V'$  را به صورت دیفئومورف بروی همسایگی از  $(p, p) \in M \times M$

نتیجه‌ای  $F_p \in T_p M$  را که ممکن است، و لذا  $F$  همچنانی ای'  $V$  از  $\mathbb{R}$  را به صورت دینفوسور فروختیگی دارد از  $M \times \mathbb{R} = M \times M \times \mathbb{R}$  (پر) تکرار شود. می‌توانیم فرض کنیم که  $V$  از همه بردارهای  $u \in T_q M$  با  $q \in M$  در یک همچنانی  $U$  از  $\mathbb{R}$  و  $U \subset V$  تکثیر شود.  $W$  را همچنانی ای با اندازه کافی کوچک از  $U$  می‌گیریم که  $W \times W \subset F(V)$ .

$$\{\exp_q(u) : \|u\| = k\}$$

با ازدید  $W$  نند در قصیه  $U$  از  $W$ ،  $q \in W$ ،  $r \in U$  همچنانی  $g$  دارند.

بنظر  $t \mapsto \exp_q(tu)$  با  $u \in W$  را در نظر گیری می‌کنیم. اینها  $U$  را بر  $T_q U$  بسته کنند.

تحمیل بعده  $r \in U$  به حکم زیر بسته دارد.

۱۰. لم (لم گادس)، در  $U$ ،  $r \in U$  همچنانی  $g$  دارند و  $q \in U$  ابررویه‌ی

$$\{\exp_p(u) : \|u\| = k < \varepsilon\}$$

نمودند.

اینها اول گیری  $u : R \rightarrow T_q M$  را مختص همایند با "ب"  $u(t)$  با اینها است و تعریف کنیم

$$\alpha(u, t) = \exp_q(u \cdot u(t)) \quad -1 < u < 1$$

ادعایی کنیم که  $\alpha$  ازدید همینه ای

$$\left\langle \frac{d\alpha}{du}(u, t), \frac{d\alpha}{dt}(u, t) \right\rangle = 0 \quad \text{ای} (u, t)$$

محاسباتی درست نباید گفته که در اینجا تعریف ۱۲ آمد، بیت می‌کند که معاوی زیل، که در آن تعریف کاری حذف شده‌اند (به بحث ایجاد سدی) برقرارند:

$$(1) \quad \begin{aligned} \frac{\partial}{\partial u} \left\langle \frac{d\alpha}{du}, \frac{d\alpha}{dt} \right\rangle &= \sum_{j=1}^n \frac{\partial \alpha^j}{\partial t} \left( g_{rj} \frac{\partial^2 \alpha^r}{\partial u^2} + \sum_{i,j=1}^n [il,j] \frac{\partial \alpha^i}{\partial u} \frac{\partial \alpha^l}{\partial u} \right) \\ &\quad + \sum_{i=1}^n \frac{\partial \alpha^i}{\partial u} \left( \sum_{r=1}^n g_{ir} \frac{\partial^2 \alpha^r}{\partial u \partial t} + \sum_{j,l=1}^n [jl,i] \frac{\partial \alpha^j}{\partial u} \frac{\partial \alpha^l}{\partial t} \right) \end{aligned}$$

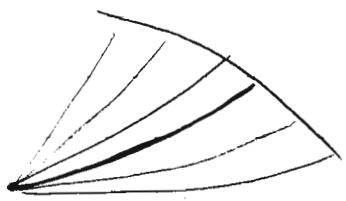
اوین جمله سه راست از اینجا، زیرا هستی  $\alpha(u, t) \mapsto \alpha(u, t)$  ازدیدی است. اینها را در اینجا

$$(2) \quad \frac{\partial}{\partial t} \left\langle \frac{d\alpha}{du}, \frac{d\alpha}{dt} \right\rangle = 2 \sum_{i=1}^n \frac{\partial \alpha^i}{\partial u} \left( \sum_{r=1}^n g_{ir} \frac{\partial^2 \alpha^r}{\partial u \partial t} + \sum_{j,l=1}^n [jl,i] \frac{\partial \alpha^j}{\partial u} \frac{\partial \alpha^l}{\partial t} \right)$$

که درست دو برابر جمله دوم درست راست راست (۱) است. اینجا درست بردار محاسبه شده شوند که  $\|u(t)\| = k$  با  $u \mapsto \exp_q(u \cdot u(t))$  داشته باشد، اینجا  $\|u(t)\| = k$  می‌شود. بنابراین  $\frac{\partial \alpha^i}{\partial u} = q$  است. بنابراین

$$\begin{aligned} \left\langle \frac{d\alpha}{du}, \frac{d\alpha}{dt} \right\rangle &= \left\langle \frac{d\alpha}{du}, \frac{d\alpha}{du} + q \right\rangle = 0 \quad \text{نتیجه اینکه با ازدید } (\alpha, t) = \exp_q(tu) \end{aligned}$$

اپلیک دوم: گسیم  $T_q M \rightarrow T_q M$ :  $u: \mathbb{R} \rightarrow T_q M$  مخفی هماری با  $\|v(t)\| = k$  بود  $\Rightarrow u$  در مورد تغییر  $\beta(u, t) = \exp_q(t \cdot v(u))$  دارد (درین صورت،  $\beta$  تغییری از رنودزی  $(u, v)$  است و  $u$  دقت نمود). درین صورت،  $\beta$  تغییری از رنودزی  $(u, v)$  است  $\Rightarrow \beta(u, t) = \exp_q(t \cdot v(u))$  تعریف شده است. بنابراین اولین فرد تغییراتی، داریم



$$\frac{dE(\bar{\beta}(u))}{du} \Big|_{u=0} = - \left\langle \frac{\partial \beta}{\partial u}(0, 1), \frac{d\gamma}{dt}(1) \right\rangle - \left\langle \frac{\partial \beta}{\partial u}(0, 0) + \frac{d\gamma}{dt}(0) \right\rangle$$

$$= - \left\langle \frac{\partial \beta}{\partial u}(0, 1), \frac{d\gamma}{dt}(1) \right\rangle$$

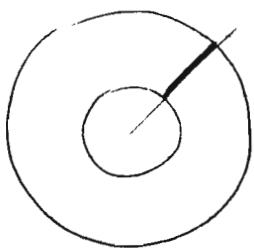
بس، حین رنودزی است، استگال صفری شد. اما هر مخفی  $\beta(u)$  دارای از رنودزی

$$E(\bar{\beta}(u)) = \int_0^1 \left\| \frac{d\bar{\beta}(u)(t)}{dt} \right\|^2 dt = \int_0^1 k^2 dt = k^2$$

است. درست

$$0 = \frac{dE(\bar{\beta}(u))}{du} \Big|_{u=0} = - \left\langle \frac{\partial \beta}{\partial u}(0, 1), \frac{d\gamma}{dt}(1) \right\rangle$$

و همان کام است.



۱۶. نتیجه: گسیم  $T_q U - \{q\} \rightarrow T_q U - \{q\}$ :  $c = [a; b] \rightarrow T_q U - \{q\}$  مخفی تکای همار،  $\|v(t)\| = 1$  و  $\langle u(t), v(t) \rangle = \exp_q(u(t)) \cdot v(t)$  است. درین صورت  $|u(b) - u(a)| \leq \int_a^b \|u'(t)\| dt = \int_a^b 1 dt = b - a$  که تا حدی و تئی و تنهای دنی سکن است که نیکنوا و  $v^2$  بست باشد یعنی یک رنودزی تهاجی و اصل بین دو کره هم مرکز بدگرد و است.

$$\alpha: C = \alpha(u(t), t) \rightarrow T_q U - \{q\} \text{ درین صورت } \alpha(u, t) = \exp_q(u \cdot v(t))$$

$$\frac{d\alpha}{dt} = \frac{\partial \alpha}{\partial u} u'(t) + \frac{\partial \alpha}{\partial t}$$

جتنی  $\left\| \frac{\partial \alpha}{\partial u} \right\| = 1$  و  $\left\langle \frac{\partial \alpha}{\partial u}, \frac{\partial \alpha}{\partial t} \right\rangle = 0$  داریم

$$\left\| \frac{d\alpha}{dt} \right\|^2 = |u'(t)|^2 + \left\| \frac{\partial \alpha}{\partial t} \right\|^2 \geq |u'(t)|^2$$

که تا حدی و تنهای دنی برقرار است که  $\frac{\partial \alpha}{\partial t} = 0$ . بنابراین

$$\int_a^b \left\| \frac{d\alpha}{dt} \right\| dt \geq \int_a^b |u'(t)| dt \geq |u(b) - u(a)|$$

و تا حدی و تنهای دنی برقرار است که نیکنوا و  $v^2$  بست باشد.



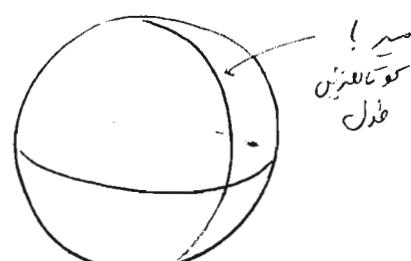
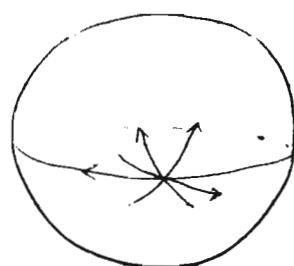
۱۷. نتیجه: گیریم  $W$  و  $U$  همچون در تئیه ۱۵ باشند. گیریم  $M \rightarrow [1, \infty) \times [1, \infty)$  رُندزی بطول  $\leq 4$  و اصل بین  $W \times q$ ،  $q$  است، و  $M \rightarrow [1, \infty) \times [1, \infty)$  مسی کهای همارا از  $q$  به  $q'$  است. در این صورت  $(L \leq L')$  که تا وی تنها دسته برقرار است که  $L$  تجدیدیار است لازم است.

این پس = سیاست فرض کنیم  $q' = \exp_q(2v) \in T_q U - \{q\}$  (در غیر این صورت  $L$  را به قطعات کوچکی تقسیم کنیم). بدأزاء  $2v$ ، مسی باید یاره خطي که پرسنده کرد که را به پرسنده کردی و گردد متفقی کند، مساوی باشد، دینی آنها قرار دارد. بنابر تئیه ۱۶، طول این تقفعه  $\geq 2 - 2 \cdot \text{بس طول} \leq 2$  و بدفعع باستی یک تجدیدیار است لازم است باشد، برای اینکه تا وی برقرار شود.  $\square$

تا اینجا دیدیم که قطعات باندازه کافی کوچک از رُندزیها، مسی کی حداقل طول نسبت به طول تومن هستند. از تئیه ۱۷ برای تعیین رُندزیها برای بسیاری از مقطعهای  $S^n$  بدون تهیخ گزند کا نسبتی، سیاست فرض کنیم، مسروط به آنکه استدایک معفعم کلیدی در این زمینه راسخ کنیم.

اگر  $(\langle \cdot, \cdot \rangle, M)$  دو مبنبلد همارا را باشند، در این صورت آنچه یکپیک رهار  $M \rightarrow M'$ :  $f$  را در صورتی ایزو متی از  $M$  به  $M'$  گوئیم که  $\langle \cdot, \cdot \rangle = f^* \langle \cdot, \cdot \rangle$ . یعنوان مثل، انگاس نسبت به صفت  $E^2 \subset \mathbb{R}^{n+1}$  (دلتا)، یک ایزو متی  $S^n \rightarrow I^n: S^n$  است. و تومن است که اگر  $M \rightarrow [1, \infty)$  منحنی همارا باشد، آنگاه طول  $\leq$  نسبت به  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  باطول  $f \circ C$  نسبت به  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  برابر است؛ و اگر  $C$  رُندزی باشد، آنگاه  $f \circ C$  نیز هست.

در مورد ایزو متی  $S^n \rightarrow S^n$  مطلع شده در بالا، صحیحه نفقطه ایس ایزو متی  $I^n$  ایس از دایره کتفیمه،  $C = S^n \wedge E^2$ . گیریم  $C = C' \cup C''$  و  $C$  را تفله با یک رُندزی منفعه بفرمایی  $C$  باطول حداقل بین آنها باشند. در این صورت  $I(C) \cap I(C') \cap I(C'') = \emptyset$  و  $I(C) \cap I(C'') = \emptyset$  و  $I(C') \cap I(C'') = \emptyset$ ، که ایجاب کند  $C = C' \cup C''$ ، ولذا  $C$  رُندزی است. چون از هر نقطه از  $S^n$  دایره کتفیمه بی گذرد (والبته با هر جست دلخواه مزوفش)، اهلذا اینها رُندزی هستند.

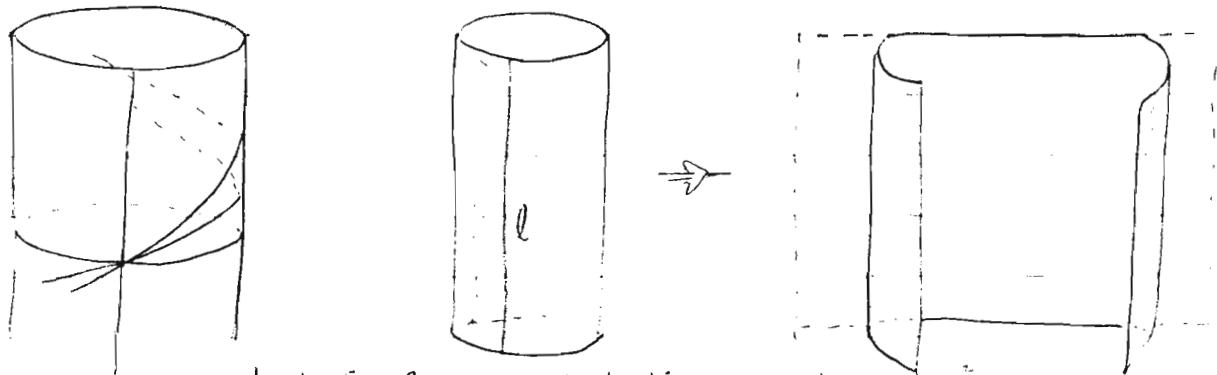


توجه کنید که هر نیش از یک دایره کتفیمه که نیز گذرا از یک ییم دایره است، متنهاً بطول حداقل نیست، همین هم مسی کی در نظر نیکی است. تناظر متقاطع برگرد، بین نایس رُندزی بطول حداقل بینشان وجود دارد. مسیر نفاطه برگرد، دلایل رُندزی با حداقل طول منحصر بفرد بین نود دارند، اما بینشایست رُندزی نیز حداقل، بسته با اینکه رُندزی به چه

تعداد گرد کرده باشد و سه پیچند دارد.

رئودزیهای بر استوانه مسینه قائم  $\mathbb{Z}$  عبارتند از خطوط مولد، دو ابرقطایی حاصل از برخورد صفات قائم با استوانه، دو سارپهای بر  $\mathbb{Z}$  مدر واقع، اگر لا یک خط مولد برای  $\mathbb{Z}$  باشد، آنگاه با قلستاندن  $\mathbb{Z}$  برای  $R^2$  یک -

ایزدستی  $R^2 \rightarrow \mathbb{Z} - L \rightarrow I$  حاصل می‌گردد:



رئودزیهای بر  $\mathbb{Z}$  دقیقاً عبارتند از تقدیر خطوط راست در  $R^2$  توپا  $I^1$ . بین هر دو نقطه از  $\mathbb{Z}$  بینهاست رئودزی وجود دارد.

اگرزن سدقیت آن است که بین در خصوص متریان بر  $M$  را با ابانت ارتباط معنی بین متریان  $\langle , \rangle$  و متر  $R \rightarrow M \times M : d : M \times M$  متفق شده توپا آن بر  $M$ ، بین

$$\{ \text{لا یکستی} \cdot \text{نکای} \cdot \text{هموار از} \} \cdot \text{آن}: d(p, q) = \inf \{ L(4)$$

نویه کشید که هم در حالت استوانه، هر رئودزی لا تغییر نمود، بر یک مازه  $[a; b]$  را به یک رئودزی بر کل  $R$  ستوان تعمیم داد. این  $\xrightarrow{\text{ی بینهاست}} \text{معطی در مورد استوانه با ارتفاع متناهی، یعنی بینی کردن از } R \text{ یا آن } R^1 \text{، مطابق است. در حالت کلی، یک متفاوت } M \text{ یک متریان } \langle , \rangle \text{ را در صورتی کامل رئودزی گویند که هر رئودزی } M \rightarrow [a; b] : \text{لا تغییر نمود، بر یک رئودزی از } R \text{ به } M \text{ باشد.}$

۱۸. وقایع (تفویف - راینو - دورام): اگر  $\langle , \rangle$  متریان بر  $M$  باشد، آنها دو قیمت و تنها در تئوری  $M$  بقیه رئودزی کامل است که نسبت به متر  $\langle , \rangle$  متفق شده توپا  $\langle , \rangle$ ،  $M$  کامل باشد. بعلاوه، هر دو نقطه از یک متفاوت بطور رئودزی کامل را با یک رئودزی بطور صدائل ستوان بیغم سهول نمود.

این: فرض کنید  $M$  بطری رئودزی کامل است. بجزای از  $d(p, q) = r > 0$  با  $p, q \in M$ ، جسمی  $V_p$  را می‌شل در وقایع ۱۴ انتخاب کنیم. تسویه  $S \subseteq V_p$  بجهة کروی به معنی  $\forall s \in S$  است. نقطایی  $v_p$  با  $s$  بر  $S$  به گذنای وجود دارد که با از از از  $d(s, q) \leq d(s, p)$ . ادعایی کنیم

$$\sup_p (v_p) = q$$

این شان می‌دهد که رئودزی  $(\forall t) = \exp_p(tv)$  یک رئودزی باطور صدائل بین  $p$  و  $q$  است. برای این این حکم، این بسته کنیم

(\*\*\*)

$$J(\gamma(t), q) = r - t \quad t \in [s; r]$$

اول از همه، چون هر منطقی از  $r$  بیشتر  $q$  باشد  $S$  را قطع کند، بهوضوح داریم

$$d(p, q) = \min_{s \in S} (d(p, s) + d(s, q)) = s + d(p_0, q)$$

$s - \delta = r$  است. این نسبتی کنندگی (\*\*\*) بخواهد  $t = s$  درست است.

حال فرض کنیم  $\gamma \in [s; r] \in S$  کوچکترین کران بالایی همه  $t$  های صادر در (\*\*) است. درین صورت

(\*\*\*)  $r$  از  $s$  بزرگتر است، بنابراین  $t_0 < r$ . گیریم  $S'$  بوسهای کروی بهقای کحول  $\gamma$  است و  $S' \in S$  تقدیمی است بهترینی  $q$ .

درین صورت

$$d(\gamma(t_0), q) = \min_{s \in S} (d(\gamma(t_0), s) + d(s, q))$$

$$= \delta' + d(p'_0, q)$$

سیزدهم

$$d(p'_0, q) = (r - t_0) - \delta'$$

بنابراین

$$d(p, p'_0) \geq d(p, q) - d(p'_0, q) = t_0 + \delta'$$

اما مسیر  $p$  حامل از طی  $\gamma$  از  $t_0$  و سیزدهم رندزی حداقل طول آن  $\gamma(t_0) - p$  به طول دقیقاً  $\delta' + \delta$  است. سیزدهمی بطل حداقل است، و بنابراین باستی رندزی باشد؛ و این معنی تطابق آن با  $\gamma$  است. درنتیجه  $p'_0 = p$  است. درنتیجه، از (\*\*\*\*) نتیجه می شود  $(t_0 + \delta') - (t_0 + \delta) = \delta = (q - r)$  و بنابراین (\*\*\*\*) بخواهد  $t_0 + \delta$  برقراست. این با خلاصه استخاب  $\gamma$  در تقدیم است، ولذا باستی  $t_0 = r$ . به بیان دلگیر، (\*\*\*\*) برقرار است، که (\*) را نسبتی کند.

از این حکم بر احتی نتیجه می گردد که  $M$  نسبت به متر  $d$  کامل است. در واقع، اگر  $A \subset M$  با نظر  $d$  باشد، و  $p \in A$ ، آنگاه نگاشت  $M \rightarrow T_p M$  دیگر نسبت بهقای  $d$  در  $T_p M$  را برداشت مجموعی می شود که  $A$  در برداری نکارد. به بیان دلگیر، مجموعه کمی کراندار در  $M$ ، بستاً کراندار است. از این به وقوع هدایتی (بنایه) کوئی نتیجه می گردد.

بالعكس، فرض کنیم  $M$  بعنوان فضای متری کامل است. به ازای هر رندزی  $M \rightarrow (a, b) \subset M$  باز هم  $a, b$  در نظر می گیریم. به وضوح  $(a, b) \subset M$  دنباله ای کوئی در  $M$  است، ولذا به تقدیمی  $M$  همدا است. به کمک قضیه ۱۴، با کمی کار نسبتی کرد که  $a$  سیستان طوری گزش باید که از  $b$  نگذارد. نسبتاً، بنابراین اسنال مینی بر کوچکترین کران بالایی، هر رندزی را به  $R$  سیستان توسعه دارد.  $\square$

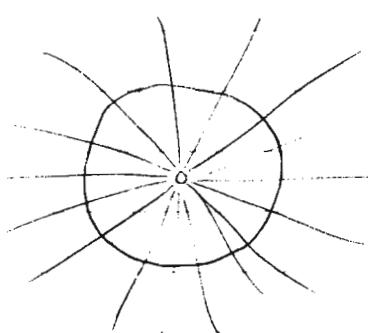
بعنوان نتیجه ای از قضیه ۱۸ چنین سیستان گفت که هر دو نقطه از یک مسئله تشدید را با یک رندزی بطل مدل اسنال مینی می حل کرد.

## نمایه . هایلی جدولی

کسر سی  $M^n \subseteq N^{n+k}$  را بسطهای از  $N$  با تابع است. بسیار باز از  $p \in M$  احتمال  $T_p M^\perp \subseteq T_p N$  و  $T_p M^\perp \subseteq T_p N$  را به صورت  $\{v \in T_p N : \langle v, i_* w \rangle = 0 \text{ برای } w \in T_p M\}$  نویسید.

میتوانیم تعریف کنیم.  $\overline{\omega} : E \rightarrow M$  کل  $E = \bigcup_{p \in M} T_p M^\perp$  را به  $\overline{\omega}$  تغییر کنیم. تعداد این علیب که  $E \rightarrow M$  را  $\overline{\omega} : E \rightarrow M$  نویسید کار دستواری است، کار دستواری نیست. این را کلاف قائم  $M$  در  $N$  مینامیم.

مثال: کلاف قائم لاغر  $S^{n-1} \subset \mathbb{R}^n$  یک کلاف ا-ضمنای بسیار است، زیرا لا برای ذرا گیر کب از برای کل قائم تکیه بتوانی دارد. از سوی دیگر، اگر  $M$  نوار مربوطه باشد و  $S^1 \subset M$  دارد به گردش کردن آن، در این صورت می‌دهد: این علیب که کلاف قائم  $S^1$  با کلاف (نیز بسیار)  $M \rightarrow S^1$  را از دیده است، کار دستواری است. چنانچه  $S^1 \subset M \subset \mathbb{P}^2$  در  $\mathbb{P}^1$  کلاف قائم دارد که درین مان کلاف قائم  $S^1$  در  $M$  است، ولی آن نیز بسیار است.



هدف انساً این علیب است که با این هر بسطه از  $M$  کلاف قائم  $M$  در  $N$  همراه با کلافی  $M \rightarrow S$  باشد که در آن  $S$  یک هایلی باز از  $M$  در  $N$  است، و باید آن برعض صفر  $S \rightarrow M$  درست همان تابع است احتیجی  $M$  در  $N$  باشد، هم ارز است. در حالی که  $N$  نقطی کلی یک کلاف روی  $M$  است، این هایلی باز را کل نقطی کلی  $N$  میتوان گرفت. اما در حالت کلی، ممکن است این هایلی کل  $N$  باشد. مثلاً، هایلی مناسب  $S^1 \subset \mathbb{R}^2$  از  $\mathbb{R}^2$ -ستوان گیریم.

کلاف  $M \rightarrow M$  که  $S$  هایلی بازی از  $M$  در  $N$  است و به ازای آن، بر سر صفر  $S \rightarrow M$  تابع احتیجی  $M$  در  $N$  است.  $Ros = M$  همانی است.

$$SOS = \text{تابعی} \quad S \rightarrow M$$

بسیاری، هایلی جدولی  $M$  در  $N$  نمایه دسی شود. مثلاً از اینجا و بعد هایلی جدولی دوران  $M$  هیعنی هایلی از  $S$  در  $N$  است. علاوه، اگر یک متريک  $\langle , \rangle$  برای  $N$  باشد،  $\langle , \rangle$  انتخاب شود و تعریف کنیم

نیز انتباخن دگر دیگری است. هنگام  $M$  نیز (آن که بعد مولوژی دورام مکرر (همانگاه) بسته  $D$  در  $N$  را دارد،

۱۹. لم. گیریم  $X$  یک فضای متری فرد است و  $X \subset X$  زیرمجموعه‌ای بسته. گیریم  $\forall x : f(x)$  هم‌دورفسمیت معرفی است به گذنای  $x$ .  $f(x)$  یکیکی باشد. در این صورت یک همانی  $u$  از  $X$  به گذنای وجود دارد که  $f(u) = u$  نیز یکیک است.

ج)  $C = \{(x, y) \in X \times X : x \neq y \text{ و } f(x) = f(y)\} \subset X \times X$  معنى  $\subset$   $\mathbb{R}^2$   
 و  $\lim_{n \rightarrow \infty} y_n = y$ ,  $\lim_{n \rightarrow \infty} x_n = x \in C$ , فـ  $(x_n, y_n) \in C$   
 $f(x) = \lim_{n \rightarrow \infty} f(x_n) = \lim_{n \rightarrow \infty} f(y_n) = f(y)$

و بنابراین، چون  $f$  معرفتی یکنک است، پس  $y \neq n$  و لذا  $C \approx (n, y)$  متعلق است.  
 اگر  $R \rightarrow C = g \circ h$  باشد،  $C = d(x, x_0) + d(y, x_0) = d(x, y)$  و معرفت شود، آنگاه  $y$  بر  $C$   
 مثبت است. چون  $C$  فرود است،  $\exists$  ای خان یافته‌ی  $\delta$  که  $x \in B_\delta(x_0)$ . در این صورت  $f$  بر یک  
 $\delta$ -هنجار از  $x$  یکنک است.  $\square$

۲- قسمی . گسیل  $M \subset N$  ; بر سرعتی فرد از  $N$  است. در این صورت  $M$  دارای یک همایش جدولی  $J : R \rightarrow N$  است که با کلام تابع  $M$  در  $N$  هم ارزی باشد.

آیه ۷: یک شرایط  $\Rightarrow$  با  $N$  انتخاب کرد، مز تغییر را || و مترستافر را  $d: N \times N \rightarrow \mathbb{R}$  می‌گیریم. فرض کنیم

$$\bar{E} := \{v : v \in T_p N, v \in T_p M^\perp \text{ at } p \in M \text{ such that } \}$$

$$E_\varepsilon := \{v \in E : \|v\| < \varepsilon\} \quad U_\varepsilon := \{q \in N : d(q, M) < \varepsilon\}$$

اکنون از قسمی ۱۳ و نظریگی M به سادگی ترتیب می‌گردد که  $emp$  به ازاء  $\lambda x y. y$  باندازه کافی کوچک بر  $E$  تعریف می‌گردد. ادعای کنیم که نگاتی  $emp$  برای  $\lambda x y. y$  باندازد کافی کوچک، یک دینامیکر فیسیم از  $E$  را در  $\lambda x y. y$  می‌باشد. این بوضوح قسمی را اثبات می‌کند.

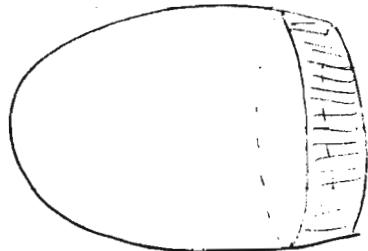
از  $E_1$  باشد، از نمودار ۱۹ نتیجه می‌گردد که  $\text{exp}(E_1)$  برای  $\mathcal{V}$  با اندازه کافی کوچک یک دینامیک در فرآیند  $E$  باشد.

لہیں رہن اسکے  $\exp(E_\varepsilon) \subset U_\varepsilon$  بری ایسے ایک  $\exp$  بری  $U_\varepsilon$  می باشد، یہ

بنابراین  $M \in \mathcal{P}$  در تردیکی و انتخابی کشم. اگر  $N \rightarrow \{\alpha, \beta\}$ : گزینه‌زدی بیفول > ۳ با  $\varphi = \varphi(\alpha, \beta)$  باشد، بسیاری ملاطفه‌ی گردیده‌ای در  $\mathcal{P} \setminus M$  محدود است (بادرین اینست از نم کاریں معایسه گردید). لذا  $\square$

لکن از طالب تین جنبه کی نقشہ ۲۰، این اسکے کہ دراچت آن از هر قدر مهریان و رئیس اسناد  
نموده از در لی در صورت فتحی از شیعہ کام آنها خوبی نیست، از فتحی ۲۰ تا در نصلی ۱۱ استعدادی گردید  
که در آنجا قائم از منع اصلاح نموده به شرع زیر استعدادی گردید:

۱۲. قضیہ: کسی سیم N کی سینکڑہ سردار، باسز فرڈ، NE اسے۔ دراہن صورت NE داری ہاگدھای (باندرازہ کافی کوچک) باز [عہتریب، بستہ] است کہ برائی آئندہ انقباض دگردیسی بروی NE وجود دارد۔



اینست: در سی میل نهضت ۲۰ آستین منطقه باید از برداشت  
تریان یک است داخل استفاده نمود.

9 Mai 1860

۱- گیم فضای برداری بر هیات  $F$  باستثنی  $\neq 2$  است،  $h = V \times V \rightarrow F$  دو خلی رستقارن است.

(iii)  $q(v) = h(v, v)$  تعریفی کنیم. تا  $\forall v \in V$  اگر  $q(v) > 0$  باشد.

لیکهای برای  $V^*$  باشد و نکاد به ازای یک سری  $a_{ij}$  برای  $i, j = 1, \dots, n$

$$h(u, v) = \frac{1}{2}(q(u+v) - q(u) - q(v)) \text{ , } q(-v) = q(v) \text{ مدعى}$$

$h(u+v) = q(u+v) - q(u) - q(v)$  و  $q(-v) = v$  مصدق کرده و  $q(-u) = u$  دو خواهد بود.

$$q(u+v+w) - q(u) - q(v) = q(u+v) - q(u) - q(v) - q(u+w) - q(u) - q(w)$$

$$\varphi_1 \wedge \dots \wedge \varphi_K =$$

۲۰ توجه > که متوازنی برای  $\psi_1, \dots, \psi_k$  است. فرض کنید  $\psi_i \in V^*$  است.

صدقی کند و  $W_\varphi \subseteq W$  نزیر فضای تولید شده توسط  $\varphi_i$  ها و  $\psi_j$  ها در  $V^*$  هستند.

الغیره نشان دهد وقایع و تنها وقتی  $W_\varphi \in W_\varphi$  که  $\omega \wedge \varphi_1 \wedge \dots \wedge \varphi_k = 0$ . نتیجه تبدیل  $\varphi$  به  $W_\varphi = W_\varphi$  است. آنرا  $\sum_j a_{ij} \varphi_i = 0$  نشان دهد جمیم  $k$ -بعدی علاوه بر مقدار متساوی اقطع تولید شده توسط  $\varphi_1, \dots, \varphi_k$  برابر  $(a_{ij})$  است. (علت این است که در صورتی + است که  $\varphi_1, \dots, \varphi_k$  دارای  $\det(a_{ij})$  جست  $\varphi_1, \dots, \varphi_k$  باشد، و در غیره این صورت - است).

ج) در مسایله با مسئله ۷-۹ نشان دهد که این جمیم برابر همان جمیم باید  $\varphi_1, \dots, \varphi_k$  باشد.

د) بالعکس اگر  $W_\varphi = W_\varphi$  و جمیم علاوه بر مقدار متساوی اقطع  $\varphi_1, \dots, \varphi_k$  باشد، نشان دهد  $\varphi_1, \dots, \varphi_k = 0$ .

بنابراین  $V$  را با  $V^{**}$  یکن بشناسیم، از ضرب گوشه ای  $v_1 \wedge \dots \wedge v_k$  برداری در  $V \in V$  نشان دهنگ است. با این ترتیب،  $\mathcal{L}(V)$  هندسه برای تابعی  $w_1 \wedge \dots \wedge w_k$  باشند و این را "در مسایله در هندسه فضای ریاضی" این ربط را برای تأثیر  $(V^*)^k$  به صورت سه‌بعدی سه‌بعدی از دسته کی هم ارزی از  $V$  بردار تعریف کرده است؛ او سه خطای متناظر بر مسایله  $v$  ها و  $w$  ها را به صورت سه‌بعدی طرح کرد.

۳- گنجیم  $V$  یک فضای برداری  $n$ -بعدی است و  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  ضربی داخلی بر  $V$  است که الزاماً مثبت معین است. بنابراین  $\{v_1, \dots, v_n\}$  برای  $V$  را در صورتی قائم کوچیم که به ازادهای  $\lambda_1, \dots, \lambda_n$  برابر باشد،  $\langle v_i, v_j \rangle = \lambda_i \delta_{ij}$ .

(الف) آگر  $\{v\} \neq V$ ، آنگاه برداری  $V \in V$  وجود دارد که  $\langle v, v \rangle \neq 0$ .  
 (ب) به ازای  $W \subseteq V$ ، تعریفی کنیم  $\{\text{به ازاده} w \in W\}$  ای  $= \{v \in V : \langle v, w \rangle = 0\} = W^\perp$ . ثابت کنید که  $\dim W^\perp \geq n - \dim W$ . راهنمایی: اگر  $\{w_1, \dots, w_k\}$  باید برای  $W$  باشد، تابعی کی خاطر  $R \rightarrow \mathbb{R} \rightarrow W \rightarrow W^\perp$  را به صورت  $\langle v, w_i \rangle = \langle v, w_i \rangle$  تعریف کنیم.

(ج) آگر  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  بر  $V$  ناتایباشد، آنگار  $V = W \oplus W^\perp$  نیز ناتایباشد و از  $V$  یاری ای اسقما (قائم) دارد. بنابراین، از  $\mathcal{L}(V)$  بر  $V \rightarrow \mathbb{R}^n$  و یاری ای دارد که به ازاده  $\lambda_1, \dots, \lambda_n$  برابر باشد.

(د)  $\mathcal{L}(V)$  ضرب داخلی  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  عبارتست از پرگردن بعد زیر فضای  $W \subseteq V$  به گونه ای که  $\langle w, w \rangle = 1$  باشد.

(ه)  $\mathcal{L}(V)$  ضرب داخلی  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  عبارتست از پرگردن بعد زیر فضای  $W \subseteq V$  به گونه ای که  $\langle w, w \rangle = 1$  باشد. متفق معین است. نشان دهد  $\mathcal{L}(V)$   $\langle \cdot, \cdot \rangle$  برای  $n$ -است و سی نشان دهد که  $\mathcal{L}(V)$  متفق معین است (". فاندن بعاد سیله").

۴- گنجیم  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  یک ضرب داخلی (نه لزوماً مثبت معین) بر  $V$  است و  $\{v_1, \dots, v_n\}$  باید نام (مسئله ۳) بر  $V$  است. باشد استن اینکه

$$v_{i_1}^* \wedge \dots \wedge v_{i_k}^* \quad 1 \leq i_1 < \dots < i_k \leq n$$

با همان قائم با

$$\langle v_i^*, \lambda \dots \wedge v_{i_k}^*, v_i^*, \lambda \dots \wedge v_{i_k}^* \rangle^k = \det(\langle v_{i_2}, v_{i_3} \rangle)$$

این، فضی داخلی  $\langle , \rangle$  بر  $\mathcal{Q}^k(V)$  تعریفی کنیم.

(الف) نشان دهید  $\langle , \rangle$  مستقل از تعریف با استفاده از بایان  $\{v_i\}$  است (مسئله ۷-۱۶).

(ب) نشان دهید

$$\langle \varphi, \lambda \dots \wedge \varphi_k, \psi, \lambda \dots \wedge \psi_k \rangle^k = \det(\langle \varphi_i, \psi_j \rangle^*)$$

(ج) اگر  $\langle , \rangle$  باشد فضی  $\mathcal{H}$  باشد،  $\mathcal{H}$  کاد  $\langle , \rangle$  باشد.

(د) برای آنچه که با  $\otimes$  و  $\wedge$  آنها هستند. با استفاده از این موردنیم  $\langle \wedge^k V \rangle \approx (\otimes^k V) \approx (\wedge^k V) \approx \langle \wedge^k V \rangle$ . طبعاً  $\wedge^k$  نویسط فضی داخلی بر  $\mathcal{L}^k$  و نیز بر  $\mathcal{V}^k$  تعریف کنیم، در اینجا از این موردنیم  $\wedge^k$  است.  $\wedge^k$  استفاده می‌کرد. نشان دهید که این فضی داخلی  $\langle , \rangle$  با  $\langle , \rangle$  که در بالا تعریف شده، یکی اند.

۵. تعریف  $\langle v_n \times \dots \times v_1, \wedge \rangle$  را از مسئله ۷-۲۶ بخواهد باور برو.

(الف) نشان دهید که باز از  $\langle , \rangle$   $\langle v_1 \times \dots \times v_n, \wedge \rangle$  است.

(ب) نشان دهید  $\langle \det(g_{ij}) \rangle = \langle v_i, v_j \rangle = \langle v_1 \times \dots \times v_{n-1}, \wedge \rangle$ . راهنمایی: از حکم درسته،

بلای بسته اوردن و رفعهای  $\langle \dots \rangle$ - بعضی بخواهیم  $\langle \dots \rangle$  استفاده کنیم.

۶. گیم  $B \rightarrow E = \mathbb{R}$  - کاف برداری است. هر ناحیه بر  $\mathbb{R}$  انتقامی سیمه از که فضی داخلی ناشیست. معین  $\mathbb{R}^n \times \mathbb{R}$  بر  $\mathbb{R}$  که از  $(\mu, \tau)$  ها تعریفی کنیم. نشان دهید که  $\langle , \rangle$  بر  $\mathbb{R}^n$  مسئله ۸ مسئله است.

۷. این مسئله با اثبات اعماق در فضاهای هیبت ساده بودن و فضاهای یونیتی بستگی دارد.

(الف) همچوایی برای اسکالاب پیوسته نیز ثابت کنیم. ۱-بعدی از  $S^2$  بارا  $T_p S^2$  کهای مختلف وجود ندارد. (فضای مستقل از دو بردار که در هر نیزه از  $S^2$  از نظر  $T_p S^2$  بیشتر است.)

(ب) همچوایی با اسکالاب ۱-بعدی  $S^2$  وجود ندارد.

۸. گیم  $\langle , \rangle$  دو تریان بر کاف برداری  $E \rightarrow B = \mathbb{R}$  هستند. گیم  $S$  مجموعه همه

لای با  $\langle e_i, e_j \rangle$  است، و  $S$  را به صورت  $\langle , \rangle$  تعریف کنیم. نشان دهید  $S$  با  $S'$  متفاوت است. اگر  $\langle , \rangle$  کاف برداری روی مسئله ۸ باشد، نشان دهید  $S$  با  $S'$  متفاوت نیست.

۹. با محاسبه مسئله ۸ نشان دهید که اگر تابع  $f_{ij}$ ،  $g_{ij}$ ،  $z_{ij}$  و  $z_{ji}$  بخواهیم

$g'_{\alpha\beta} = \sum_{i,j} g_{ij} \frac{\partial u^i}{\partial x^\alpha} \frac{\partial u^j}{\partial x^\beta}$

$$\sum_{k=1}^n g^{ik} g_{kj} = \delta_j^i$$

$$\sum_{k=1}^n g'^{ik} g'_{kj} = \delta_j^i$$

تعزیز شده. در این صورت

$$g^{i\alpha\beta} = \sum_{i,j} g^{ij} \frac{\partial x^i}{\partial x_i} \frac{\partial x^\beta}{\partial x_j}$$

ازین فریق کلاسیک برای تعیین تابعیت (با استفاده از) زن و اسے.

۱۰. (الف)  $\langle \cdot, \cdot \rangle_M$   $\rightarrow$  که سر بریان بر  $M$  است و  $A$  تابعیت از نوع  $(^1)$ . پس باز از دو  $A(p)$

$$B(p)(u, v_2) = \langle A(p)(u), v_2 \rangle = \langle A(p), u, v_2 \rangle$$

تعزیز شده. اگر بیان  $A$  در دستگاه  $x^i$  متحانی باشد مثلاً

$$A = \sum_{i,j=1}^n A^j_i dx^i \otimes dx^j$$

$$B_{ik} = \sum_{j=1}^n A^j_i g_{jk} \quad \text{و} \quad B = \sum_{i,k} B_{ik} dx^i \otimes dx^k$$

(ب) به صورت  $\langle \cdot, \cdot \rangle_M$  تابعیت از نوع  $(^2)$  به صورت  $\langle \cdot, \cdot \rangle_M$  تابعیت

$$C(p)(\lambda_1, \lambda_2) = \langle A(p)^*(\lambda_1), \lambda_2 \rangle$$

که کنیم. نشان دهید که اگر مذکونه که  $C$  عبارت از  $C^{kj} = \sum_i k^i A^j_i$  باشد در این صورت  $\langle \cdot, \cdot \rangle_M$  تابعیت از  $C$  و  $B$  موضع در بالا را تابعیت که طبق از  $A$  ترتیب با بالا بین و بین این دو موضع کنیم.

۱۱. (الف)  $X, \dots, X$  میدانی برداری مستقل خطی بر  $M$  با سر بریان  $\langle \cdot, \cdot \rangle_M$  نشان دهید

که نوع گرام ایمیت نامیوان برای این میدانی برداری بگرفت و به این میدان برداری در

جهات متعادل،  $Y, \dots, Y$  نام دهد.

(ب) دو عالم که متر غیر مثبت هستند،  $Y$  و  $Y'$  را در هر دوی ای از هنچ چه کونه ای باید که

$$\langle Y_i, Y_j \rangle = \pm \delta_{ij}$$

۱۲. (الف) اگر  $f: [a; b] \rightarrow R$  باشد بازیست  $\int_a^b f(x) dx$  مساحت رویه طائل از دو میدان نمودار  $f$

$$\text{حول } x-\text{محور } \sqrt{1+(f'(x))^2}$$

(ب) مساحت  $S^2$  را ثابت کن.

۱۳.  $M \subset R^n$  مجموعه  $(n-1)$ -بعدی باجست  $M$  است. برای که بروز نوع  $(p, q)$  در  $M$  باشد برای هر در  $R^n$  طول یک تعزیز می کنیم که

$$\{v_{(p)}, v_{(q)}, \dots, v_{(n-1)}, v_{(p+q)}\}$$

در  $T_p M$  باجست بیت باشد به طریق که  $\{v_{(p)}, v_{(q)}, \dots, v_{(n-1)}\}$  در  $T_p M$  باجست بیت باشد

(الف) اگر به ازای که  $M$  میدان مزدرا  $R^n$  ای  $M = \partial N \subset R^n$  بعنی  $N$  را که  $(p, q)$  می باشد در فضای  $R^n$  بروز نوعی است.

(ب) کمی  $v_{(n-p)}$  الان  $M$  حل از سر بریان، به عنوان مجموعه  $M \subset R^n$  است. نشان دهید

که اگر  $(p, q)$  ای مجموعه از  $R^n$  در فضای  $R^n$  باشد

$$dV_{n-1}(p) ((v_1)_p, \dots, (v_{n-1})_p) = \det \begin{pmatrix} v(p) \\ v_1 \\ \vdots \\ v_{n-1} \end{pmatrix}$$

نتیجه پیش رو که تعداد عناصر در یک مجموعه ممکن است برابر باشد.

$$\sum_{i=1}^n (-1)^{i-1} v^i(p) d\hat{n}^1(p) \wedge \dots \wedge \widehat{d\hat{n}^i(p)} \wedge \dots \wedge d\hat{n}^n(p)$$

نمودار  $w \in \mathbb{R}^n$  نویسید که باز اگر  $v_1 \times \dots \times v_{n-1} = \alpha v(p)$  باشد (ثابت نمایند) (8.1)

$$\langle w, v(p) \rangle \cdot \langle v_1 \times \dots \times v_{n-1}, v(p) \rangle = \langle w, v_1 \times \dots \times v_{n-1} \rangle$$

$$= v^i(p) \cdot dV_{n-1}(p) \text{ عبارت از } (-1)^{i-1} d\hat{n}^1(p) \wedge \dots \wedge \widehat{d\hat{n}^i(p)} \wedge \dots \wedge d\hat{n}^n(p)$$

گویی  $M \subset \mathbb{R}^n$  یک مجموعه محدود باشد، ۱- بعده فرد است، ۲- نرمال یکه بر  $\partial M$  برداشت شده باشد، ۳- مجموع  $X = \sum_i a^i \frac{\partial}{\partial x^i}$  با  $\frac{\partial}{\partial x^i} M$  را داده و این مجموع  $\partial M$  را برابر  $\nabla X$  می‌دانیم برداشت شده باشد. فقره دیده انس را اینجا کشید:

$$\int_M \operatorname{div}(X) dV_n = \int_{\partial M} \langle X, v \rangle dV_{n-1}$$

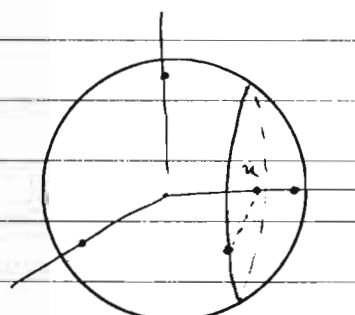
دستور  $\operatorname{div}(X)$  را در  $\mathbb{R}^n$  تعریف کرد اس. راهنمایی و فرم  $\omega$  بر  $M$  باشد به نفع را در نقطه پیش رو:

$$\omega = \sum_{i=1}^n (-1)^{i-1} a^i d\hat{n}^1 \wedge \dots \wedge \widehat{d\hat{n}^i} \wedge \dots \wedge d\hat{n}^n$$

گویی  $M \subset \mathbb{R}^3$  یک مجموعه محدود باشد، ۱- بعده فرد باشد  $M$  و نرمال یکه بر  $\partial M$  برداشت شده باشد. ۲- مجموع  $\nabla X$  بر  $\partial M$  را داشته باشد که برداری یکه باشد که مجموع  $\nabla X$  بر  $M$  را برابر  $dA$  باشد. این مجموع  $\nabla X$  بر  $M$  را با  $ds$  نویسید. گویی  $X$  میانی برداری بر  $M$  است. فقره (اولین) این کس را ثابت کنید:

$$\int_M \langle \nabla \times X, v \rangle dA = \int_{\partial M} \langle X, T \rangle ds$$

دستور  $\nabla \times X$  را در  $\mathbb{R}^3$  تعریف کرد اس.



۳- (الا) گویی  $V_n$  حجم کوچکی که در  $\mathbb{R}^n$  اس. نویسید.

$$V_n = \int_{-1}^1 (1-x^2)^{(n-1)/2} V_{n-1} dx$$

$$I_n = \frac{n-1}{n} I_{n-2} \text{ نویسید } I_n = \int_{-1}^1 (1-x^2)^{(n-1)/2} dx$$

$$V_2 = \pi, V_1 = 2 \text{ با توجه بازگشتی (8.1)}$$

$$V_n = \begin{cases} \frac{\pi^{n/2}}{(n/2)!} & \text{نحوه} \\ \frac{2^{(n+1)/2} \cdot \pi^{(n-1)/2}}{1 \cdot 3 \cdot 5 \cdots n} & \text{فرد} \end{cases}$$

این را بر حسب تابع  $\Gamma$  به صورت  $\frac{\pi^{n/2}}{\Gamma(1+n/2)} \pi^r$  می‌توان نوشت.

(۲) گمیم، عبارت از  $\int_{A_{n-1}} S^{n-1} d\sigma$  با استفاده از روش ریاضی  $\lambda - \lambda$  تعریف ترتیب اندرالگوری  $\lambda$  نشان دهد

$$V_n = \int_0^1 r^{n-1} A_{n-1} dr = \frac{1}{n} A_{n-1}$$

(۳) همنز کمپرا با استفاده از قسمت دیورچاوس (صله ۱۳) و  $p_p = p(X)$  بدست آورد.

(۴) (۱) سیم  $R^n \rightarrow [a, b]$  که سخن در این پذیرا است  $C = R^n$  دارای مروریان محدود است.

$$L(c) = \int_a^b \sqrt{\sum_{i=1}^n (c'(t_i))^2} dt$$

(۵) در حال حاضر  $R^2 \rightarrow [a, b]$  با  $c(t) = f(t) + g(t)$  باشد که این طول مساحتی  $L(c) = \sqrt{(f(t) + g(t))^2}$  است.

کوچکترین کران بالای طول مساحتی خود ضمایع استوار برآن

است. راهنمایی: جزوی از  $t_n = t_0$   $\dots$   $t_i$   $\dots$   $t_{i-1}$   $\dots$   $t_1$  = داریم

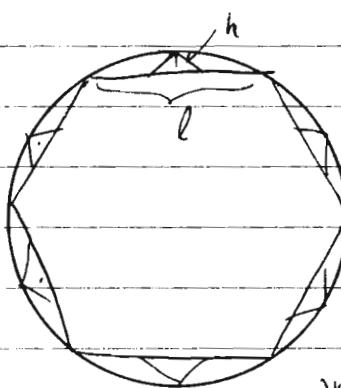
$$|c(t_i) - c(t_{i-1})| = \sqrt{(t_i - t_{i-1})^2 + (f(t_i) - f(t_{i-1}))^2}$$

$$= \sqrt{(t_i - t_{i-1})^2 + f'(t_i)(t_i - t_{i-1})^2}$$

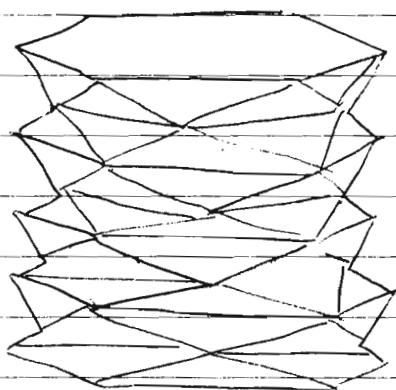
جزءی از  $[t_i, t_{i-1}] \in \mathbb{R}$ .

(۶) همنز کمپرا در حال حاضر آبیست کند. راهنمایی: از اکام ساله ۸ - او بیوستی یک تکل لبر محمدی را نزدیکی داشت.

تبیعی است فرض کنیم که مساحت روی این سطح مابه تکل کوچکترین کران بالایی مساحت روی کمی خواهد داشت این تعیین کرد. اما مساحت مُسْعَور را ز. شوارتز هست که نشان میدارد این کوچکترین کران بالایی برای بقیه کراندار از یک استوانه بینهایت است امن بحسب اثبات این مساحت شوارتز کاز تکل زیر استادهای کشمکش در کتاب ... از آنها است.



کاری اولاً



برای افزایش تعداد مطالعه، همه کل شئون و محیی که را تغییر می دهیم، بلکه ترتیب مطالعات شامل مساحت ضمایع را به هم ترتیب کنیم. این ترتیب مطالعهای، همان ترتیب قراری گیرنده که همی باقاعدۀ سوازند.

برینه برای تعداد مسکنها از هر کل ناسوسی توزیع باشد و مساحت هر کمتر از  $2/8$  مترمربع باشد.

۱۶. گیریم  $M \rightarrow [a, b] : C$  یک منحنی در میدان  $M$  باشد، اگر  $[a, b] \rightarrow L(C) = L$  دستگیره قسم پایه نشان دهد (هم).

آن دعیده که بر  $M$  طبیعی منحنی که کمتر از هر ایجاد منحنی همچو این تعریف نزد راهنمایی استان داشته باز از هر  $\subset M$  که در  $M$  منحنی کمتر از هر ایجاد از خارج کرده تغییر کرده کمتر از  $L$  دارد؛ باید پیوسته فرسن طول آنها متناسب مرتبه اول دارد.

۱۷. الن) گیریم  $B \subset M$  با گروج  $\{p \in \mathbb{R}^n : 1 \leq p \leq 1\}$  همیورفت است و  $M - S$  زیرمجموعه باشد.  
 $\rightarrow M - S, M - B$  نیز است به این ترتیب که  $p \in \mathbb{R}^n : 1 \leq p \leq 1$  نظریه باز هم از  $M - S$  است.

(ب) اگر  $S \subset B \subset M$  و  $q \in M - B$  آن دعیده  $d(p, q) \geq \min_{q' \in S} d(p, q')$ . با استفاده از این و نزدیک  $V$  ایجاد قسمی که را تکمیل کند. (در نظریه میدانی با بعد ناتنایی، این احکام بسیار مطمئن تر می شوند).

۱۸. الن) با استفاده از اثبات اگری جزو بجزء در مورد اولین معادله در صورت

$$\frac{d \bar{x}(u)}{du} \Big|_{u=0} = \int_a^b \frac{\partial^2 \bar{x}}{\partial u^2}(t, t) \left\{ \frac{\partial F}{\partial y}(t, \bar{f}(t), \bar{f}'(t)) - \int_a^t \frac{\partial F}{\partial u}(t, \bar{f}(t), \bar{f}'(t)) dt \right\} dt$$

اگر نهایا  $\bar{x}$  از کلاس  $C$  باشد، این حکم باقی است.

(ب) لم دو بوس را مینماییم. اگر  $\bar{x}$  بوده باشد و بر  $[a, b]$  باز از  $\mathcal{C}$  باشد،  $\bar{x}(t) = g(t)$  باز  $\mathcal{C}$  باشد.  $\int_a^b \bar{x}(t) dt = \int_a^b g(t) dt = \int_a^b \frac{1}{b-a} g(u) du = c$  باشد. به همین دلیم  $\int_a^b (\bar{x}(t) - c) dt = \int_a^b g(u) du = g(b) - g(a) = g(b) - c$  انتهاش بود.

(ج) نتیجه باید بود که اگر نهایا  $\bar{x}$  از کلاس  $C$  چون  $\bar{x}$  که تقدیم نشان  $\bar{x}$  باشد،  $\bar{x}$  از  $\mathcal{C}$  باشد. اگر  $\bar{x}$  از کلاس  $C$  باشد، از قبل این حکم بسیار بود.

۱۹- توابع سینوس، کسینوس و تانژانت همیشه یک مجموعه زیر تعریفی خواهد:

$$\sinh(u) = \frac{1}{2}(e^u - e^{-u}) \quad \cosh(u) = \frac{1}{2}(e^u + e^{-u}) \quad \tanh(u) = \frac{\sinh u}{\cosh u}$$

٤٤

الآن  $\tanh, \cosh, \sinh$  و  $\tanh^{-1}, \cosh^{-1}, \sinh^{-1}$

$$\text{و } \cosh' = \sinh, \sinh' = \cosh, \tanh^2 + 1/\cosh^2 = 1, \cosh^2 - \sinh^2 = 1 \quad (ب)$$

$$\sinh(x+y) = \sinh x \cosh y + \cosh x \sinh y$$

$$\cosh(x+y) = \cosh x \cosh y + \sinh x \sinh y$$

الآن  $\sinh^{-1}, \cosh^{-1}$  و  $\tanh^{-1}$  و  $\cosh^{-1}$  و  $\sinh^{-1}$  و  $\tanh^{-1}$  (ج)

$$\sinh x = \frac{1}{i} \sin(ix)$$

$$\cosh x = \cos ix$$

$\cosh|_{[0, \infty)}$  و  $\sinh|_{(-\infty, 0]}$  و  $\cosh^{-1}, \sinh^{-1}$  و  $\tanh^{-1}$  راسخ بـ  $\cosh, \sinh, \tanh$  و  $\cosh^{-1}, \sinh^{-1}, \tanh^{-1}$  تطابق وارون  $\cosh^{-1}, \sinh^{-1}, \tanh^{-1}$  و  $\cosh^{-1}, \sinh^{-1}, \tanh^{-1}$  (د)

$$\sinh(\cosh^{-1}x) = \sqrt{x^2 - 1}$$

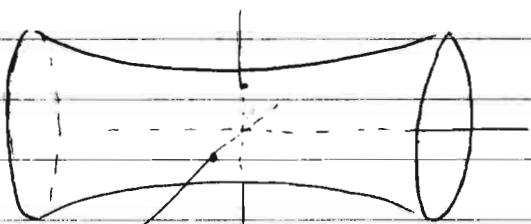
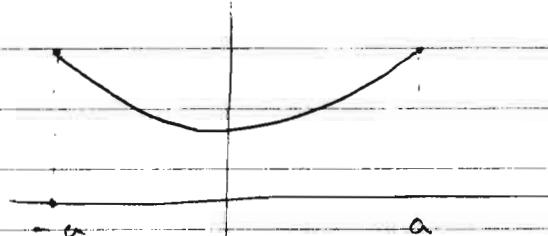
$$\cosh(\sinh^{-1}x) = \sqrt{1+x^2}$$

$$\cosh(\tanh^{-1}x) = \frac{1}{\sqrt{1-x^2}}$$

$$(\sinh^{-1})'(x) = 1/\sqrt{1+x^2}$$

$$(\cosh^{-1})'(x) = 1/\sqrt{x^2-1}$$

٢١.  $y = \cosh^{-1}x$  دوال دارد و میان دو داروغه باشد که راسخ باشد  $y = \cosh^{-1}x$  در نظر گیرید و مابدبل تابع  $f(x) = c \cosh^{-1}(x/c)$  (ج)



الآن  $y > 0$  معتبر شود با  $y = \tanh y$   $\cosh x = 1/y$  و وجود دارد  $\tanh y = 1/y$  و  $y > 0$  تعیین شد.

(ب)  $y = \cosh y - y \sinh y$   $\cosh y = 1 + \sinh^2 y$  تعیین شد.

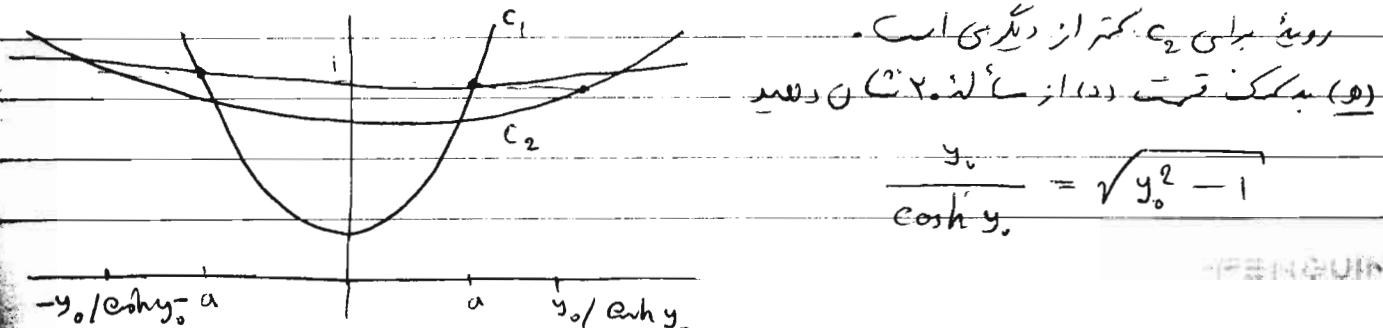
$A_a, A_b, A_c$  را در  $y = \cosh y - y \sinh y$  برای  $a < b < c$  تعیین کنید.

رادیکان نهاده شده و نتیجه از نزیم کنید.

(ج) وقتی و تنظیم وقتی  $c > 1$  با  $c \cosh^{-1}(1/c) = 1$  و وجود دارد  $c \cosh^{-1}(1/c) = 1$  با  $c \cosh^{-1}(1/c) = 1$ .

در این دوره  $c = 1/c$  معتبر شود و وجود دارد  $c > 1$  و  $c = 1/c$  را در نظر گیرید.

لذا  $c > 1$  با  $c < 1/c$  دو تا از اینها وجود دارد که  $c < 1/c$  با  $c < 1/c$  را در نظر گیرید.

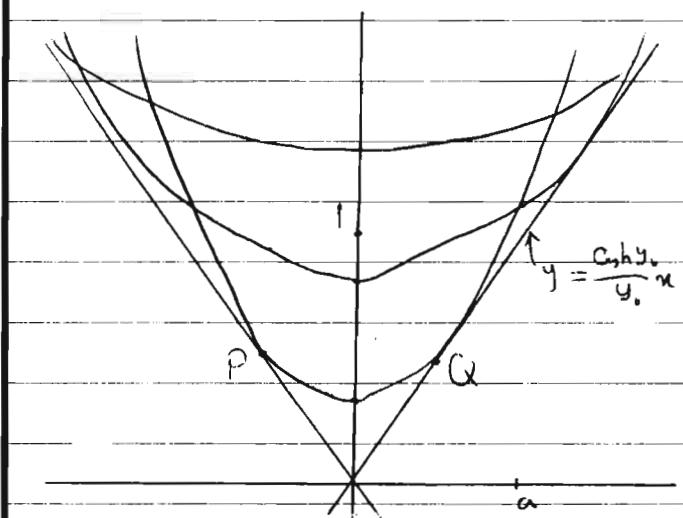


روز باره  $c_2$  کمتر از  $c_1$  است.

(د) با کمتر داشت  $c_2 < c_1$  است.

$$\frac{y_0}{\cosh y_0} = \sqrt{y_0^2 - 1}$$

لذ که  $y = \pm \sqrt{c^2 - x^2}$  باشد و این را می‌توان  $y = \pm \sqrt{c^2 - x^2}$  نوشت. از اینجا داریم  $\frac{dy}{dx} = \pm \frac{-x}{\sqrt{c^2 - x^2}}$ . این معادله را در  $c^2 - x^2 = 0$  می‌بینیم که  $x = \pm c$  است. بنابراین  $y = \pm \sqrt{c^2 - x^2}$  در  $x = \pm c$  ممتدا نیست.



۲۲. در تمام بحث‌ها در خصوص حساب تغییرات، با تفاضل کارمی کرد که  $\Delta$  برند است. به این دلیل معمولاً

$$\frac{\partial F}{\partial x}(f(t), p'(t)) - \frac{d}{dt} \left( \frac{\partial F}{\partial y}(f(t), p'(t)) \right) = 0$$

(الن) نیان دسکریپٹو فونکشن f:  $\mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  داریم

$$\frac{d}{dt} \left( F - p_i \frac{\partial F}{\partial y} \right) = p'_i \left( \frac{\partial F}{\partial y} - \frac{d}{dt} \frac{\partial F}{\partial y} \right)$$

دستیجه لیکنیک اکتسال کی مسئلہ مادر  $F = \frac{\partial F}{\partial y}$  مصدق ہے کہ

د) بابکار کسی الف در صورت  $F(x, y) = xy\sqrt{1+y^2}$  را بحث نماید.

۲۳ (الف) کسی نہ ہو دوستگاہِ شخصیات متنے و ریو و زیو و بیان کی سریان نسبت بھریک از آنا

$$\frac{\partial g'_{\alpha\beta}}{\partial u'^\gamma} = \sum_{i,j,k=1}^n \frac{\partial g_{ij}}{\partial u^k} \frac{\partial u^k}{\partial u'^\gamma} \frac{\partial u^i}{\partial u'^\alpha} \frac{\partial u^j}{\partial u'^\beta} + \sum_{i,j=1}^n g_{ij} \left( \frac{\partial u^i}{\partial u'^\alpha} \frac{\partial^2 u^j}{\partial u'^\beta \partial u'^\gamma} + \frac{\partial u^j}{\partial u'^\beta} \frac{\partial^2 u^i}{\partial u'^\alpha \partial u'^\gamma} \right)$$

(ب) دیگر استخراج  $[\alpha\beta, \gamma]'$ ,  $[\alpha\gamma, k]'$  بابت کنید

$$[\alpha\beta, \gamma]' = \sum_{i,j,k=1}^n [\alpha\beta, k] \frac{\partial u^i}{\partial u^k} \frac{\partial u^j}{\partial u^\beta} \frac{\partial u^k}{\partial u^\gamma} + \sum_{i,j=1}^n \frac{\partial u^i}{\partial u^\gamma} \frac{\partial^2 u^j}{\partial u^k \partial u^\beta}$$

پس  $[\alpha\gamma, k]$  ها سه‌گانه کی تابعه هستند.

$$\Gamma_{\alpha\beta}^\gamma = \sum_{i,j,k=1}^n \Gamma_{ij}^k \frac{\partial u^i}{\partial u^k} \frac{\partial u^j}{\partial u^\beta} \frac{\partial u^k}{\partial u^\gamma} + \sum_{\ell=1}^n \frac{\partial^2 u^\ell}{\partial u^k \partial u^\beta} \frac{\partial u^\gamma}{\partial u^\ell}$$

۲۴ نشان دهی که همان‌جا، معادل بر  $R$  دیندگی‌سرف است. (تابع طول قوس بر  $R$  رکن‌دویی باشد و متریک  $R$  را در نقطه  $p$  بگیرید.)

۱) گیریم  $\sum g_{ij} du^i \otimes du^j = \sum d u_i \otimes d u_j$  که متریک  $R$  است.  $\sum g_{ij} du^i \otimes du^j$  ناییگر دستگاه استاندارد  $R^n$  است. خوب کنید به این دیندگی موردنی  $f^* = \sum g_{ij} du^i \otimes du^j = f^* \in R^n \rightarrow R^n$  درسته جلوئی یافتن  $f$  چه میزان گفت?

(الف)  $f$  پس از  $\sum e_i / \partial u^i = e_i = R^n \rightarrow R^n$  در نظر گیریم، نشان دهیم  $f_* (\partial / \partial u^i) = p_i$

(ب) نشان دهیم  $\langle e_i, e_j \rangle = g_{ij}$ .

(ج) حداقل از نظر نظری، برای یافتن  $f$  کافی است  $e_i$  ها را بایم و برای این منظور، کافی است معادله  $\sum e_i / \partial u^j = \sum_{r=1}^n A_{ij}^r e_r$  را بایسیل داشته باشیم. نشان دهیم

$$B_{ij,k} = \sum_{r=1}^n g_{kr} A_{ij}^r = \sum_{\ell=1}^n \frac{\partial^2 f^\ell}{\partial u^i \partial u^j} \frac{\partial f^\ell}{\partial u^k}$$

نشان دهیم (ج)

$$\frac{\partial g_{ij}}{\partial u^k} = \sum_{\ell=1}^n \frac{\partial^2 f^\ell}{\partial u^i \partial u^k} \frac{\partial f^\ell}{\partial u^j} + \frac{\partial^2 f^\ell}{\partial u^j \partial u^k} \frac{\partial f^\ell}{\partial u^i} = \sum_{r=1}^n g_{jr} A_{ik}^r + g_{ir} A_{kj}^r = B_{ik,j} + B_{kj,i}$$

(ج) با تعویض دوری  $i, j, k$ ، می‌توانیم  $B_{ij,k} = B_{ij,k}$  را بگیریم.

$$B_{ij,k} = [ij, k]$$

پس  $A_{ij}^r = \Gamma_{ij}^r$ . الی کار آن در کتاب "درستی در نظریه نظری ریاضی" از آن‌روی برای مطلع باشید.

با اینکه  $\Gamma_{ij}^k$  ها استاندارد کرده‌اند.

(د) مسئله از معادلات رکن‌دویی نتیجه گیرید که  $\Gamma_{ij}^r = A_{ij}^r = P_{ij}^r$ . (تجهیز کنید که منظمهای حاصل از نسبت گرفتن همه  $P_{ij}^r$  بجزیکی، رکن‌دویی هستند؛ زیرا به فقط راست موازنی با  $\alpha - \beta$ -کو، متناظرند.)

٢٦ اگر  $(\rightarrow, \leftarrow, \wedge, \vee)$  و  $(\rightarrow', \leftarrow', \wedge', \vee')$  عوطفی برداری با فرب داشتی باشد، در این رابطه  $V = V' \oplus V''$  است.  $\langle \wedge, \vee \rangle$  و  $\langle \wedge', \vee' \rangle$  عوطفی برداری باشند. تابع  $C_{\wedge, \vee}$  تعریف کنیم. نایاب کنید:

(الف)  $\rightarrow, \leftarrow, \wedge, \vee$  فرب داشتی باشند.

(ب) خانواده  $M, N$  متریک موجود باشد، اثبات کنیم باید متریک میان بر  $N \times M$  وجود دارد.  $M \times N$  نیز متریک میان بر  $N \times M$  نداشته باشد کنید.

٢٧  $\sum c^k = \text{مجموع} \rightarrow, \leftarrow, \wedge, \vee$  است. تابع  $C$  را تعریف کنیم

$$\frac{d^2 c^k}{dt^2} + \sum_{i,j=1}^n \Gamma_{ij}^k(c(t)) \frac{dc^i}{dt} \frac{dc^j}{dt} = \frac{dc^k}{dt} \frac{p''(t)}{p'(t)}$$

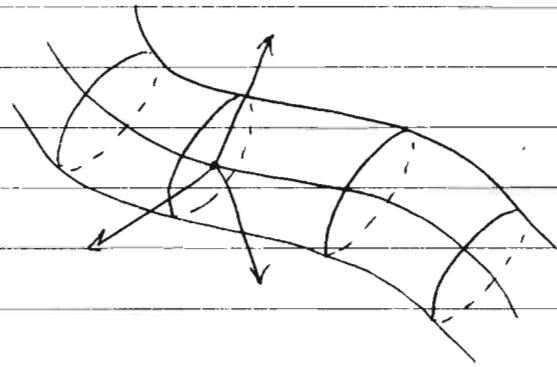
(ب) اگر  $c$  در این معادله صدق کند، آنگاه  $\rightarrow, \leftarrow, \wedge, \vee$  فرب داشتی باشند

(ج) اگر  $c$  را داشته باشد  $R = R(c)$  در روابط

$$\frac{d^2 c^k}{dt^2} + \sum_{i,j=1}^n \Gamma_{ij}^k(c(t)) \frac{dc^i}{dt} \frac{dc^j}{dt} = \frac{dc^k}{dt} \mu(t)$$

صدق کند آنگاه  $c$  تجدید بازتر یک فرب داشتی باشد. (مقدار  $p''(t)$  از هر نقطه)

$$(M'(s) = \mu(s) \sqrt{p(t)} = \int_t^s e^{M(s)} ds)$$



٢٨  $c$  مخفی ای در  $M$  است که در روابط

ای روابطی بین زواید از فرب داشتی باشد:

$$\{\exp_{c(t)}, v : \|v\| = c^2, v \in T_{c(t)} M, \langle v, dc/dt \rangle = 0\}$$

نیز  $\langle v, dc/dt \rangle = 0$  باشد که از  $v \in T_{c(t)} M$

فرمودنی  $v$  ای روابطی باشد که  $v = \exp_{c(t)} u$  باشد. (نمایش حالات مخفی ای در  $M$  است.)

٢٩  $\rightarrow, \leftarrow, \wedge, \vee$  عوطفی برداری داشتند که  $\exp_{\gamma(a)} = \gamma(a)$  باشد.  $\exp_{\gamma(b)} = \gamma(b)$  نیز صدق کند.  $0 < t < 1$  باشد.  $\gamma(t)$  را مخفی بین  $a$  و  $b$  دانید که  $\gamma$  میان  $a$  و  $b$  باشد.  $\gamma$  را مخفی کنید.  $\exp(\gamma)$  را در مورد  $(\gamma(t), \exp(\gamma(t)))$  اثبات کنید.

٣٠ اگر  $\rightarrow, \leftarrow, \wedge, \vee$  مخفی ای در  $M$  باشند،  $\langle \wedge, \vee \rangle$  و  $\langle \wedge', \vee' \rangle$  عوطفی ای باشند.

الثانية ناتج عن حوار ترتيل يتابع بمحنة اذ كان معاوناً له (R) وابنته خطب بـ (R).

(ب) ثابت کنید بازده معنی لا ای  $E_a^b(x)$  و تابعی و تهاوی بر قابل تعریف باشد.

$$c(a) = \gamma(a), f_1 \circ c^{-1} \int_a^b (\gamma) = d(\gamma(a), \gamma(b)) \quad ! \quad \text{نحو ذر} \quad \text{لـ} \quad \gamma : [a; b] \rightarrow M \quad \underline{\mu}(\underline{\gamma}(x))$$

$$E(\gamma) = \frac{f(\gamma)^2}{1} \leq \frac{L(c)^2}{1} \leq E(c)$$

نیز  $E(c) \leq E(a)$  از  $c = b$  که  $a < b$  است برای  $c = b$  را صداقت کنیم.

۵۲- گریم پنجه ای بر مینه M با مریان <=> است. یعنی  $\{v_1, \dots, v_n\}$  برای  $T_p M$  انتخاب کنیم.  
 هر دستگاهی متفاوت  $X$  بر M باشد،  $(a^1, \dots, a^n) \in \sum_i a^i v_i$  و عدد از (مقدار)  
 متفاوت) گریم  $\|X\|_{\text{enp}}$  خوب است که این از م است.  
(الآن) دلیل که در این شتاب  $= 0$  است. اینهاست: مدار ایکنونی از خط راست گذشته و نویم که  
 که هر اندوتی از مدار از دست مبارکه از ترکیب  $\|X\|_{\text{enp}}$  باشد. خط راست گذشته از مدار  $T_p M$   
 ولذا  $\|X\|_{\text{enp}} \leq k$  نظریه است.

$r'(p, q) = \sum_k (-\gamma^k)^2$  یعنی  $r(q) = d(p, q)$  که برای  $r: U \rightarrow \mathbb{R}$  معتبر است.

$$\frac{d^2 t((r_0 s)^2)}{dt^2} = 2 \left\{ \sum_k \left( \frac{ds^k}{dt} \right)^2 - \sum_{i,j,k} s^2 \Gamma^k_{ij} \frac{ds^i}{dt} \frac{ds^j}{dt} \right\} \quad \text{and}$$

$$\sum_{i,j} \frac{d\gamma^i}{dt} \frac{d\gamma^j}{dt} \leq n^2 \sum_k \left( \frac{d\gamma^k}{dt} \right)^2$$

习题 8

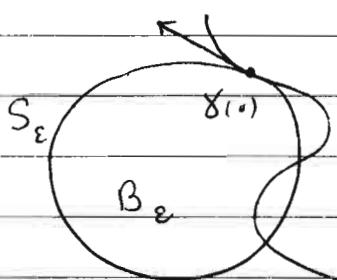
لذا يمكن القول (ان) متغير  $t$  غير ممكناً || $t \neq 0$ || بازداهه كافي لوحكم بأي سلوك

لذا  $S_\varepsilon = \{ v \in T_p M : \| v \| = \varepsilon \}$ ,  $B_\varepsilon = \{ v \in T_p M : \| v \| < \varepsilon \}$  (عکسیم) .  
 حکم زیر بخواهد  $\exists \varepsilon > 0$  باشد که فیک درست است: اگر  $\lambda$  یک تئوری خودگذشتگی  
 که  $(S_\varepsilon)_{t=0} \in \text{exp}(S_\varepsilon)$  و نیز  $(\lambda(s))_{s \in S_\varepsilon} \in \text{exp}(B_\varepsilon)$  باشد،  $\forall t \in (-\delta, \delta)$  (وایدیت)  
 خان وجوه دارک برای  $\lambda(t) \notin \text{exp}(B_\varepsilon)$ . (عنایی: اگر  $\lambda(t)$

•  $\text{Card} \text{Lie} d(T_{\bar{x}} S) / dt = \text{rk } T \times \text{rk } \text{Lie} \exp(S_t)$

الثانية  $(q, q')$  دو نتھی دا  $(r, r')$  منھر بیزی بعلل  $\geq 28$  داھلینا

ستان دفعه که بجزءی دفعهای بازداشت کافی کوچک، مانند  $\epsilon = 0.1$  در  $q$  باشد رخواهد.



(ii) مجموعه  $M \subset U$  را در فضای محدب روشنگر کنید که بازداشت  $q'$  و  $R$  باشد، و این روش را منع نماید با حل مطالعه میان آنها وجود راسته باشد، ولین روش را کمالاً در  $U$  قرار بگیرد. تسان دفعه  $\{v \in T_p M : \|v\| < \epsilon\} \subset T_p M$  است. از این دفعه بازداشت کافی کوچک، محدب روشنگر است.

(iii) گرچه  $f: R^n \rightarrow R^n$  دینامیک خاصی از یک هستی  $U$  از  $R^n$  است. تسان دفعه که بازداشت دفعه بازداشت کافی کوچک، نسبت روغنگر است که محدب روشنگر است.

۳۳. (الف) مخفی همانراه دینامیکی  $f(t) = (t, f(t)) \in R^2$  و محدود را که

$$\lim_{h \rightarrow \infty} (c|_{[0, h]} / (h)) - c(0) \neq 1$$

راهنمایی: چنین بیندیشیدن نیاز نیست.

(ب) وقایت در نتیجه (الف) را در فضای پلیری، بجزء اینکه: وقایت و مخفی

وقایت  $t = a$  و بازداشتی  $c(t) = q$  تردیک می‌داند

با این  $|t| < 0.01$  از کلاس  $C$  باشد، آنکه وقایت  $t$  است

$c(t)$  ب مقادیری گراید (حقیقت اگر  $t$  این تعریف شود باشد). تسان

دفعه که اگر از کلاس  $C$  باشد، آنگاه  $K$  ای خان و محدود

دارد که بازداشت  $t$  در تردیک هفته، بازداشت  $t$  در این

$$\left\| \frac{d\alpha}{dt}(u, t) \right\| \leq Ku \left\| \frac{d\alpha}{dt}(1, t) \right\|$$

مثال از  $(1, \frac{1}{2})$  و  $(0, \frac{1}{2})$  برابریک است و مطل

از  $(0, \frac{1}{4})$  و  $(0, \frac{1}{2})$  برابریک است و ...

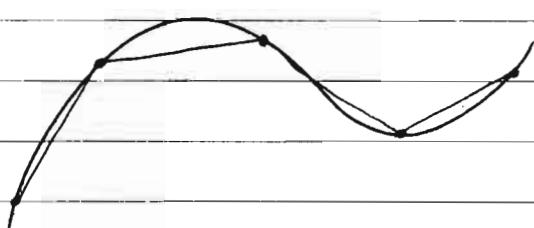
$$\left\| \frac{d(u.v(t))}{dt} \right\| = |u| \cdot \left\| \frac{dv(t)}{dt} \right\|$$

چون  $q$  موضع دینامیک رئیس است،  $K_1 < K_2$  باشد،  $K_1 < K_2$  و محدود را که بازداشت کافی کی

کلاس  $C$  در مقاطع تردیک به  $q$  درین  $K_1$  و  $K_2$  محدود است.  $\|u\| \leq \|u\|_q \leq K_2 \|v\| \leq K_2 \|v\|_q \leq K_2 \|v\|$ .

(ج) اگر از کلاس  $C$  باشد، تسان دفعه  $L$  کوچکترین کران

بالای مطل منتهیهای روشنگر کلای اسکار برخاست.



۳۴. (الف) با استفاده از روش درس ۳۳ تسان دفعه ایگر خط

را که واصل بین  $w \in T_p M$  و  $u \in T_q M$  باشد، بنویس.

$$\lim_{v, w \rightarrow 0} L(\exp v) / L(v) = 1$$

(ب) بحث را می‌بیند  $v, w \in T_p M$  را که روشنگر منع نماید باشند، و نتیجه اگر  $v$  و  $w$

$$\lim_{v,w \rightarrow 0} \frac{L(\chi_{v,w}) / L(c_{v,w}) - 1}{\|v-w\|} = \text{temp}(c_{v,w})$$

٣٥- كيّم  $N \rightarrow f:M$  ايزوتوري است. لأن دعوه كه نسبة بين مساحتين فعلي مساحتين  $M, N$  از منطقه بيان مرتبه ايزوتوري است.

۴۳۶-  $f: M \rightarrow M$  مینگوی با هر ریان  $\rightarrow \leftarrow$  و هم تغیر  $d$  است. که هم نکاشی است؛ برای قویش اس  $d$  از  $d'$  بزرگتر است.

(ب) اگر  $f$  تابعی باشد، آنگاه  $\lambda f$  نیز تابعی است.

$$\frac{2\langle x, y \rangle}{\|x\| \cdot \|y\|} = \frac{\|x\|^2 + \|y\|^2}{\|x\| \cdot \|y\|} - \frac{\|x\|^2 + \|y\|^2}{\|x\| \cdot \|y\|} = \frac{\|x\|^2 + \|y\|^2}{\|x\| \cdot \|y\|} - \lim_{t \rightarrow 0} \frac{\|tx\| \cdot \|ty\|}{\|tx\| \cdot \|ty\|}$$

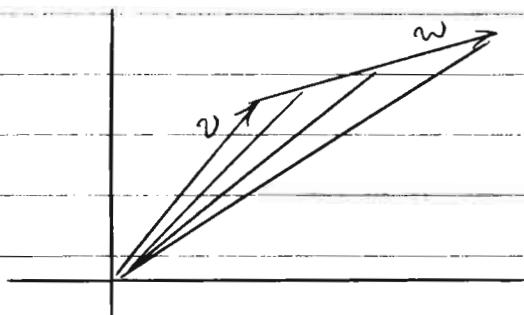
لهم خود  $f$  دینه سورنی است، اولنا اینو صفری است.

نحوه ایجاد کردن زاویه میان  $v$  و  $w$  با استفاده از قاعده داشتکاری را در فضای برداری با کمتر اقبالی تر نشانیم. راهنمایی:

$$\lim_{t \rightarrow 0} \frac{1}{t} (\|tv + tw\| - \|tw\|) = \langle v, w \rangle / \|w\|$$

با براین همین حکم در فضای برداری با کمتر اقبالی تر نشانیم. بطوری که میتوان از معادله زیر استفاده کرد:

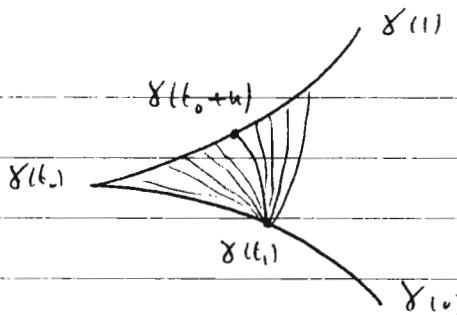
$$\|tv + tw\|^2 = (tv + tw) \cdot (tv + tw)$$



$$\lim_{t \rightarrow 0} \frac{\|v + tw\| - \|v\| - \|tw\|}{t} \neq 0$$

لکن ایک نئی تکنیک (کامپیوٹر میکنیک) کا ذکر ہے:

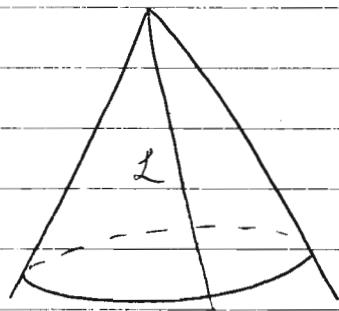
۱۰- تکه ای برای تابع  $f(x)$  است و سازگر کنید



تکین برای طول نمی‌تواند متغیر باشد.

نوع متریان  $R^3$  بر  $Z$  دارای استوانه ای  $\Omega$  با  $z \in R^3$ .

۹۶) مجموعی  $C$  (بدون  $\Omega$ ) درنظر گرفته، و فرض کنید  $L$  یک خط مولد آن است. با ازکردن  $L = C - R^2$ ، نکاشی  $f = C - L \rightarrow R^2$  را می‌کنند که آن هم این خواصی مخفی است، ولی بعد از یکبار نسبت. زنده‌زیای برگزیده است. تعداد زنده‌زیای بین دو تقاضا به زاده مجموعه است. در داده مکن اس زنده‌زیای بجهات اولیه ایجاد باشگردد.



لما زادت القيمة المطلوبة على  $R^{n+1}$  فيكون  $S^n$  ممكناً

(ب) نمان دهنی که  $R^n$  را به  $R^n$  محو کند و بعد در کدام از اینها تابع  $f(t) = t + a$  باشد.

۱۸) نهان دهنده اینوستیگای از ۱۰ بروی خودش وجود دارد که هر بردار حاصل مفروض در یک نتیجه متفق باشد برداری مفروض در نتیجه ای دیگری نباشد.

از احکام قانون مدنی برای "الاتصالات" بینهایت محدود است. در این اندیشه کجعه زوایای طبقه هشتم را راس کرد.

$(dx \otimes dx + dy \otimes dy)$  لیکن  $\{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : y > 0\}$  میان  $x$  و  $y$  بر  $H = d$ ,  $K = \mathbb{R}$  میتواند  $\omega$  را  $\omega = dx \wedge dy$  نامند.

$$\leftarrow, \rightarrow = \frac{1}{y^2}$$

جذور  $P_{ik}^1$  متساوية،  $P_{11}^2 = 1/y$  و  $P_{22}^2 = P_{11}^1 = P_{21}^1 = -1/y$  و ينبع ذلك أن  $C_1$  يكتب على النحو التالي:

(ب) گھریم نہیں دارہ ای در ۱۰ باہر کر در ۱۰، ۰۱ دفعاً علی R اے۔ با درنظر گرفتن آن بعذل کی مخفی

$$\frac{d^2y^2(t)}{dt^2} = \frac{-y'(t)}{t-c} - \frac{y'(t)^2}{y(t)} \quad \text{meets at } t \rightarrow (t, y(t))$$

با سرکار روحانی مصطفی احمدی رئیس خط های راست معاذنی و سحرور.

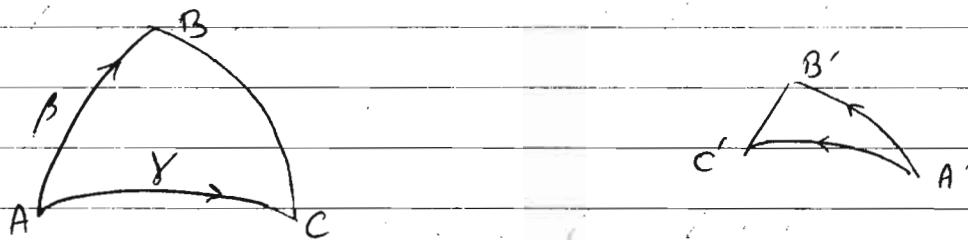
(۱) نشان دهی که هر یک از این تئوری‌ها در مجموعه  $\mathbb{R}$  بدل بینهایت است و از این‌ها برای  $\mathbb{R}$  کامل است.

(۲) نشان دهی که اگر لا رئودزی باشد،  $\mathcal{L} \neq \emptyset$  آنگاه بینهایت رئودزی وجود دارد که از قمی گذرد و لا را قطع نکند.

(۳) بجزی کلاین که کسی در مورد نگاشت کنترپول میداند (با  $\mathcal{L}$  - ۶ از جلد IV مقایسه شود). فرم صفر،  $\mathcal{L}$  بالای را بعنوان نزدیک‌ترین از اعداد معرفا  $\mathcal{L}$  در نظر بگیرید. نشان دهی که  $\mathcal{L}$  کامل است.

$$f(z) = \frac{az + b}{cz + d} \quad a, b, c, d \in \mathbb{R} \quad ad - bc > 0.$$

از نویسنده: در یک نظر نظری پژوهش برای اثبات درین نظریه دیگر پیشنهاد نموده است. در این دریافتی مفهوم زاویه بین برداری های  $A'C'$  و  $AC$  مطابق باشد و زاویه بین برداری های  $A'B'$  و  $AB$  مطابق باشد. درین صورت می‌توان  $\beta$  و  $\gamma$  را برای زاویه بین برداری های  $A'C'$  و  $A'B'$  در  $\mathcal{L}$  بداند. درین صورت مطابق باشد  $B'C'$  و  $BC$  و نیز  $B'$  و  $C'$  نیز برابرند (قضیه: مثلث زاویه-مثلث).



از اعکار نشان دهنده نیم صد بالای یونانکار می‌شوند با این نهضه انتدیشی پایه‌گذاری است. درین نهضه، مجموع زوايايی داخلی هر مثلث  $> 180^\circ$  است.

۴۴. گسیم متفاوتی در یک سیقل غیر قرینه کامل  $M$  است. ثابت کنید که رئودزی  $M \rightarrow (m; n)$ : لا خان وجود دارد که  $m = (n+1) \cdot 180^\circ$  و لا کی رئودزی بدل صدایل بین هر دو نقطه از نزدیک است.

۴۵. گسیم  $M, N$  از تئوری رئودزی کامل هستند و  $M \times N$  دارای سر بریان توصیف شود در  $\mathcal{L}$  - ۶ اس. نشان دهی  $N \times M$  نیز کامل است.

۴۶. در این سایه اطالعاتی در خصوص نهایی بودنی سیاره دارد. گسیم  $N \rightarrow M$  و نهایی بودنی است،  $N$  متفاوت همچوی است. در این صورت متفاوتی همچوی  $M$  و نهایی بودنی  $M$  وجود دارد و را این رسمی کنند. اگر ذوچه یک سر بریان بر  $N$  باشد، آنگاه  $\langle \langle, \rangle^*$  و یک سر بریان بر  $M$  باشد و  $\langle \rangle, \langle \rangle^*$  کامل باشند.

٤٧ . (الف) اگر  $N^{n+k} \subseteq M^n$  نیز صدقند و  $N$  باشد، تسان روید که کل فریم  $N$  از ازاین کل فریم  $M$  کو کافی نباشد ای ب.

۴۸- لاین نئے دھنے کا لانچ نیال  
کہوٹ دوست ریان مختلف اداہاں پر فرمائی گئیں۔

لما  $\pi: E \rightarrow M$  مکافی کننده باشد،  $\pi^{-1}(U)$  هایی را که  $\pi^{-1}(U) \cap \pi^{-1}(V) = \emptyset$  باشند، از  $E$  برداشته شوند.

۴۹. (الف) دستالای دینق از نگاه سیاست کلاغی همراه با همانند مسئله ۲۸ در مطلب پیش بروید که کلام خواستار متفاوتی همراه باشد [این کلمت روش یک فصلی بیان شده]، انسان  $E_2 \cong E_1 \oplus E_3$  می‌باشد.

٥٠. (الن) کوچم M میں علیحدہ جست ناہید رہے۔ بھیجنے والے S ایسی وجود دو، کہ ایسا (TM)  
جست نہیں (نہ درود و دعائی اسکے ایسا (TM) بھی نہیں، اما انگریزی (FA) ایسی  
جست نہیں باقاعدہ بایکام سالم درست اسے؛ دروازو، بنائیں داریں اینکہ کلاف رہی اسی وجہ و مذہب و تعلیم  
بھی اسے کہ جست نہیں باقاعدہ۔ باقتداء از کار لئے ۷۴ نتائج دھرم کلام نزدیک S میں  
نہیں نہیں۔

(ب) با استفاده از مثال ۲۹ نتیجه یکرید که هرگز ای از یک  $M \in S$  وجود دارد که جفت بخوبیست.